



## 8 Aula 10: árvore geradora mínima (MST - *Minimum Spanning Tree*)

- Seja  $G$  um grafo e  $T \subseteq G$  um subgrafo de  $G$  que é uma árvore. Dizemos que  $T$  é uma *árvore geradora de  $G$*  se  $V(T) = V(G)$ .

**Teorema 8.1.** *Todo grafo conexo contém uma árvore geradora.*

*Demonstração.* Suponha que nem todo grafo conexo contém uma árvore geradora. Seja  $G$  um contra exemplo minimal no número de arestas<sup>a</sup>. Se  $G$  não tem ciclos, ele é uma árvore, o que é uma contradição. Então  $G$  tem algum ciclo e seja  $e = xy$  alguma aresta desse ciclo. Note que  $G' = G - e$  é conexo, uma vez que ainda existe um  $xy$ -caminho em  $G'$ . Pela escolha de  $G$ , podemos concluir que  $G'$  contém uma árvore geradora  $T'$ . Mas note que  $V(T') = V(G') = V(G)$  e  $E(T') \subseteq E(G') \subset E(G)$ , o que significa que  $T'$  é árvore geradora de  $G$ , uma contradição.  $\square$

<sup>a</sup>Em outras palavras: Considere o conjunto formado por todas os grafos conexos que não têm uma árvore geradora e tome  $G$  como sendo um grafo deste conjunto que não contém nenhum outro grafo deste conjunto.

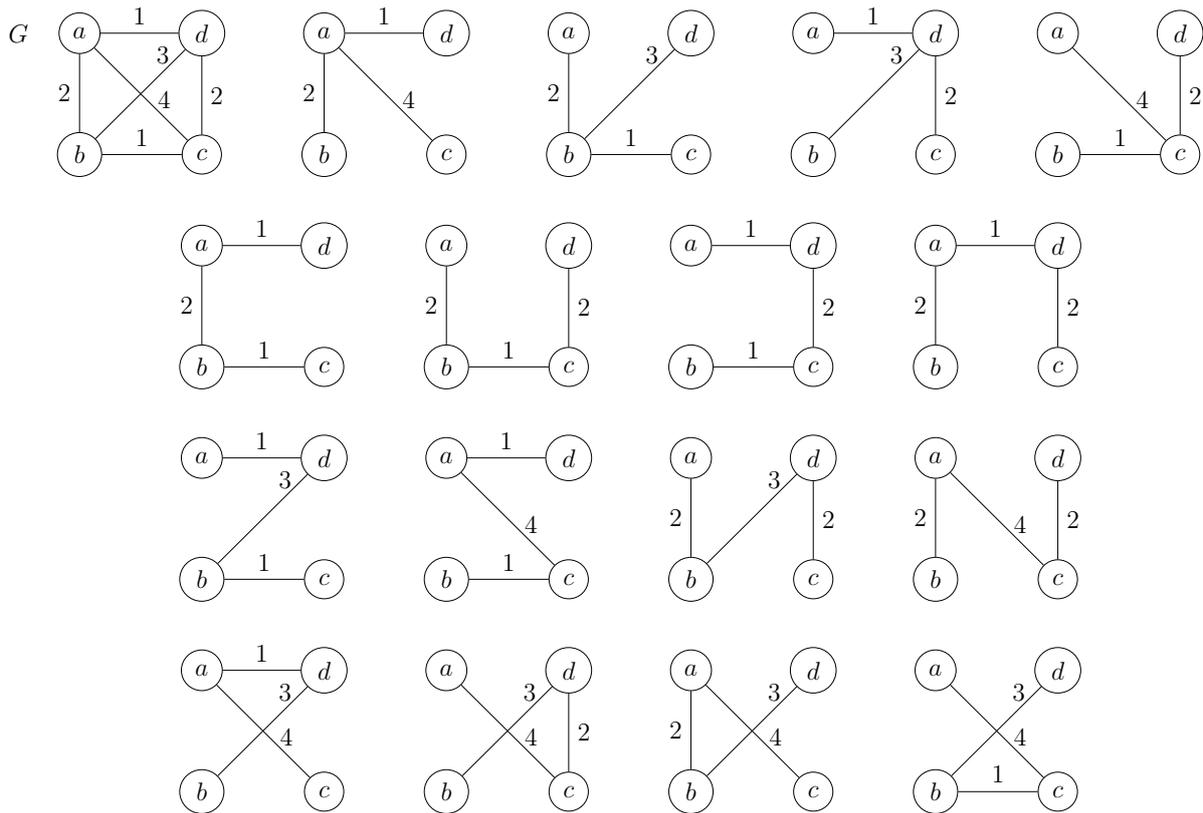
**Proposição 8.2.** *Sejam  $T$  e  $T'$  duas árvores geradoras de  $G$ . Para cada  $e \in E(T) \setminus E(T')$ , existe  $f \in E(T') \setminus E(T)$  tal que  $T - e + f$  e  $T' - f + e$  são árvores geradoras de  $G$ .*

- Um problema clássico em otimização combinatória é o *problema da Árvore Geradora Mínima*:

**Entrada:** grafo (conexo)  $G$  e  $\omega: E(G) \rightarrow \mathbb{R}$ .

**Objetivo:** encontrar árvore geradora  $T$  de  $G$  tal que  $\omega(T) := \sum_{e \in E(T)} \omega(e)$  é mínimo dentre todas as árvores geradoras de  $G$ .

- Exemplo: o grafo a seguir tem 16 possíveis árvores geradoras, sendo que duas delas são mínimas.



- Atenção: queremos uma árvore geradora que tenha peso mínimo, já que toda árvore geradora vai ter  $V - 1$  arestas.
- Diversas aplicações diretas em projeto de redes, agrupamento de pontos (*clustering*) e taxonomia.
- A restrição de ser árvore existe por causa de pesos negativos.
  - Caso fossem todos positivos, bastaria exigir apenas algum “subgrafo gerador conexo de peso total mínimo”.
- Algoritmos clássicos famosos que *resolvem* o problema:
  - Boruvka: inventado em 1926 por Otakar Borůvka, tempo  $O(E \log V)$ ;
  - Prim: inventado em 1930 por Vojtěch Jarník e redescoberto por Prim em 1957 e Dijkstra em 1959, tempo  $O(E \log V)$ ;
  - Kruskal: inventado em 1956 por Joseph Kruskal, tempo  $O(E \log V)$ .
- Têm caráter guloso: escolhem arestas para construir a árvore e o critério para a escolha se baseia nos custos das arestas “localmente”.
- O algoritmo mais rápido conhecido foi inventado em 2000 por Bernard Chazelle, e tem tempo  $O(E \alpha(V, E))$ , onde  $\alpha$  é a função inversa de Ackermann.

- Problemas relacionados:
  - Árvore Geradora Máxima: encontrar árvore geradora cuja soma dos pesos das arestas seja máxima;
  - Árvore Geradora Folhuda: encontrar árvore geradora com maior número de folhas possível;
  - Árvore de Steiner: dado conjunto  $R$  de vértices, encontrar árvore que passe por todos os vértices de  $R$  e tenha menor custo possível.

## 8.1 Princípios genéricos de algoritmos para MST

- Seja  $G$  um grafo e  $X \subseteq E(G)$ , com  $X \neq \emptyset$ .
  - Chamamos a partição  $(X, V(G) \setminus X)$  de  *corte*  de  $G$ .
  - O conjunto  $\partial_G(X)$ , é definido como sendo o conjunto de arestas  $\{uv \in E(G) : u \in X \text{ e } v \notin X\}$ .
  - As arestas em  $\partial_G(X)$   *cruzam*  o corte.
  - Uma aresta  $e \in \partial_G(X)$  é  *mínima*  ou  *leve*  para esse corte se  $\omega(e) = \min\{\omega(f) : f \in \partial_G(X)\}$ .
  - O corte  *respeita*  um conjunto  $F \subseteq E(G)$  se  $F \cap \partial_G(X) = \emptyset$  (nenhuma aresta de  $F$  cruza o corte).
- O lema a seguir nos diz que uma aresta que está sozinha em um corte não pode participar de ciclos.

**Lema 8.3.** *Sejam  $H$  um grafo e  $C$  um ciclo de  $H$ . Se  $e \in E(H)$  pertence a  $C$  e  $e \in \partial_H(X)$  para algum  $X \subseteq V(H)$ , então existe  $f \in \partial_H(X)$ , com  $f \neq e$ , que pertence a  $C$  tal que  $f \in \partial_H(X)$ .*

*Demonstração.* Seja  $e = uv$  uma aresta pertencente a um ciclo  $C$  de  $H$  tal que  $u \in X$  e  $v \in V(H) \setminus X$  para algum  $X \subseteq V(H)$ . Assim, podemos escrever  $C = (u, v, x_1, \dots, x_k, u)$ . Note que  $C$  pode ser dividido em dois caminhos distintos entre  $u$  e  $v$ . Um desses caminhos é a própria aresta  $e = uv$  e o outro caminho,  $(v, x_1, \dots, x_k, u)$ , necessariamente contém uma aresta  $f \in \partial_H(X)$ , uma vez que  $u$  e  $v$  estão em lados distintos do corte.  $\square$

- O lema a seguir nos mostra quais arestas são  *seguras*  para serem escolhidas por um algoritmo para o MST.

**Teorema 8.4.** *Sejam  $G$  um grafo conexo e  $\omega: E(G) \rightarrow \mathbb{R}$ . Seja  $F \subseteq E(G)$  um conjunto de arestas que está contido em uma árvore geradora mínima de  $G$ . Seja  $(S, V(G) \setminus S)$  um corte que respeita  $F$  e  $e \in \partial_G(S)$  uma aresta mínima que cruza esse corte. Vale que  $F \cup \{e\}$  está contido em uma árvore geradora mínima de  $G$ .*

*Demonstração.* Sejam  $G$  um grafo conexo e  $\omega: E(G) \rightarrow \mathbb{R}$  uma função de pesos sobre as arestas de  $G$ . Considere uma árvore geradora mínima  $T$  de  $G$  tal que  $F \subseteq E(T)$  e seja  $S \subseteq V(G)$  um conjunto tal que o corte  $(S, V(G) \setminus S)$  respeita  $F$ .

Seja  $e = uv \in E(G)$  uma aresta mínima que cruza o corte  $(S, V(G) \setminus S)$ , isto é,  $\omega(e) = \min_{f \in \partial_G(S)} \{\omega(f)\}$ . Suponha, para fins de contradição, que  $F \cup \{e\}$  não está em nenhuma árvore geradora mínima de  $G$ .

Como  $T$  é uma árvore geradora, então existe caminho de  $u$  a  $v$  em  $T$ , o que significa que  $T + e$  contém exatamente um ciclo. Assim, pelo Lema 8.3, existe outra aresta  $f \in E(T)$  que está no ciclo e cruza o corte  $(S, V(G) \setminus S)$ . Pela Proposição 8.2, o grafo  $T' = T + e - f$  é também uma árvore geradora. Ademais, como  $(S, V(G) \setminus S)$  respeita  $F$ , vale que  $f \notin F$ .

Por construção, temos  $\omega(T') = \omega(T) - \omega(f) + \omega(e) \leq \omega(T)$ , pois  $\omega(e) \leq \omega(f)$ , o que vale pela escolha de  $e$ . Como  $T$  é uma árvore geradora mínima e  $\omega(T') \leq \omega(T)$ , então só podemos ter  $\omega(T') = \omega(T)$ , isto é,  $T'$  é árvore geradora mínima também. Mas note que como  $f \notin F$ , teremos  $F \cup \{e\} \subseteq E(T')$ , o que é uma contradição.  $\square$

- O teorema anterior nos dá um algoritmo para gerar árvores geradoras mínimas:
  - Comece com um conjunto  $F \subseteq E(G)$  que está contido em uma árvore geradora mínima.
  - Enquanto  $G[F]$  não for conexo, adicione uma aresta segura a  $F$ .
- Esse algoritmo sempre devolve uma árvore geradora mínima basicamente porque mantém a *invariante* que  $F$  está sempre contida em uma árvore geradora mínima.
  - Por qual  $F$  começar?
  - Como escolher um corte que respeita  $F$ ?
  - Como escolher uma aresta mínima que cruza um corte?
- O corolário a seguir é uma consequência direta do teorema anterior e responde à segunda pergunta.

**Corolário 8.5.** *Sejam  $G$  um grafo conexo e  $\omega: E(G) \rightarrow \mathbb{R}$ . Seja  $H \subseteq G$  um subgrafo de uma árvore geradora mínima de  $G$ . Se  $J \subseteq H$ ,  $J \neq H$ , contém uma ou mais componentes conexas de  $H$  e  $uv \in E(G)$  é uma aresta mínima no corte  $\partial_G(V(J))$ , então  $uv$  é uma aresta segura para  $H$ .*

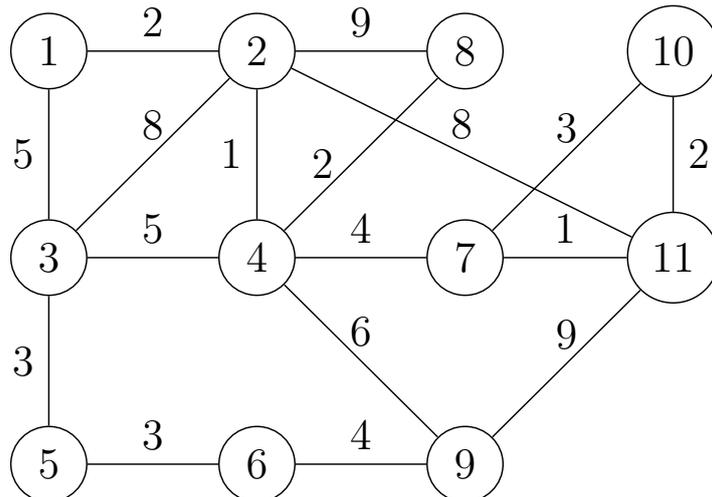
- Algoritmo de Prim:

- Comece com  $H \subseteq G$  tal que  $V(H) = \{s\}$ ,  $s \in V(G)$  e  $E(H) = \emptyset$ .
- Enquanto  $V(H) \neq V(G)$ :
  - \* Adicione a  $E(H)$  uma aresta segura do corte  $\partial_G(V(H))$ .
- Devolva  $H$

- Algoritmo de Kruskal:

- Comece com  $H \subseteq G$  tal que  $V(H) = V(G)$  e  $E(H) = \emptyset$ .
- Enquanto  $H$  tem mais de uma componente conexa:
  - \* Adicione a  $E(H)$  uma aresta segura de um corte  $\partial_G(X)$  em que  $X$  não separa uma componente conexa de  $H$  (isto é, os vértices de qualquer componente conexa de  $H$  estão contidos em  $X$  ou não)
- Devolva  $H$

- Exemplo:



- A ideia do Algoritmo de Prim que foi descrita anteriormente pode ser melhor formalizada como a seguir.

```

1: Função PRIM( $G, \omega$ )
2:   Para cada  $v \in V(G)$  faça
3:      $visitado[v] \leftarrow 0$ 
4:      $pred[v] \leftarrow -1$ 
5:   seja  $s \in V(G)$  qualquer
6:    $visitado[s] \leftarrow 1$ 
7:   Enquanto há vértice não visitado faça
8:     seja  $uv$  uma aresta de menor peso com  $visitado[u] = 1$  e  $visitado[v] = 0$ 
9:      $visitado[v] \leftarrow 1$ 
10:     $pred[v] \leftarrow u$ 

```

- A ideia do Algoritmo de Kruskal que foi descrita anteriormente pode ser melhor formalizada como a seguir.

```

1: Função KRUSKAL( $G, \omega$ )
2:   sejam  $C[1..E]$  e  $F[1..V - 1]$  dois vetores
3:   copie as arestas de  $G$  para  $C$  com seus respectivos pesos
4:   ordene  $C$  de modo não-decrescente de acordo com o peso das arestas
5:    $k \leftarrow 1$ 
6:   Para  $i = 1$  até  $E$  faça
7:     seja  $uv$  a aresta em  $C[i]$ 
8:     Se  $u$  e  $v$  estão em componentes conexas distintas de  $G[F]$  então
9:        $F[k] \leftarrow \{uv\}$ 
10:       $k \leftarrow k + 1$ 
11:   Devolve  $F$ 

```