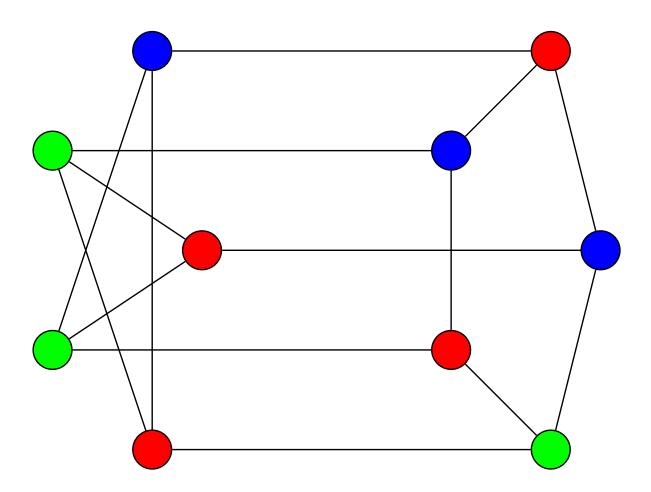


CENTRO DE MATEMÁTICA, COMPUTAÇÃO E COGNIÇÃO UNIVERSIDADE FEDERAL DO ABC PROFA. CARLA NEGRI LINTZMAYER

Notas de aula da disciplina Teoria dos Grafos

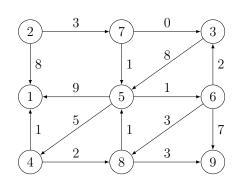


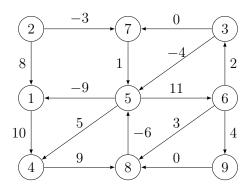
Esse material é um compilado dos seguintes:

- Sedgewick, R.. Algorithms in C, part 5: graph algorithms. 3rd ed. Addison-Wesley. 2002.
- Bondy, J. A.; Murty, U. S. R.. *Graph Theory*. Graduate Texts in Mathematics. Springer. New York. 2008.
- Lintzmayer, C. N.; Mota, G. O.. Notas de aulas Análise de algoritmos e estruturas de dados. Em construção.

12 Aulas 16 e 17: caminhos mínimos

- Seja G um digrafo com custos nas arestas dados por $w: E(G) \to \mathbb{R}$.
 - De forma geral, dado um subdigrafo $H\subseteq G$, denotamos por w(H) o valor $\sum_{e\in E(H)}w(e)$, denominado *custo* de H.
 - Particularmente, o *custo* w(P) de um caminho $P = (v_1, v_2, \dots, v_k)$ é a soma dos custos das arestas de P, isto é, $w(P) = \sum_{i=1}^{k-1} w(v_i v_{i+1})$.
- Definimos a distância (ponderada) entre u e v, denotada $dist_G^w(u, v)$, como sendo o custo de um uv-caminho de menor custo, ou ∞ se não houver uv-caminho.
- Dizemos que um caminho de menor custo (cujo custo é igual à distância) é um caminho mínimo.
 - Um st-caminho mínimo não é necessariamente único.
- Exemplo: no digrafo da esquerda, um 58-caminho mínimo tem custo 4 e no digrafo da direita, tem custo 7.





• Existem basicamente três variações de problemas de caminhos mínimos.

Problema do Caminho Mínimo de Único Destino

Entrada: digrafo $G, w: E(G) \to \mathbb{R}$ e vértices $s, t \in V(G)$.

Objetivo: calcular $dist_G^w(s,t)$.

- Algoritmos clássicos que o resolvem:
 - A^* : tempo $O(E \log V)$

Problema do Caminho Mínimo de Única Fonte

Entrada: digrafo $G, w: E(G) \to \mathbb{R}$ e vértice $s \in V(G)$.

Objetivo: calcular $dist_G^w(s, v)$ para todo $v \in V(G)$.

- Algoritmos clássicos que o resolvem:
 - BFS, se w(e) = w(f) para toda $e, f \in E(G)$: tempo O(V + E)
 - DFS, se G é um DAG: tempo O(V + E)
 - Dijkstra, 1959, se $w(e) \ge 0$ para toda $e \in E(G)$: tempo $O(E \log V)$
 - Bellman-Ford, 1956: tempo $\Theta(VE)$

Problema do Caminho Mínimo entre Todos os Pares

Entrada: digrafo $G, w: E(G) \to \mathbb{R}$.

Objetivo: calcular $dist_G^w(u, v)$ para todo par $u, v \in V(G)$.

- Algoritmos clássicos que o resolvem:
 - Floyd-Warshall, 1962: tempo $\Theta(V^3)$
 - Johnson, 1977: tempo $\Theta(VE \log V)$
- Observações:
 - Algoritmos para o problema do Caminho Mínimo entre Todos os Pares certamente resolvem os outros dois problemas.
 - Algoritmos para o problema do Caminho Mínimo de Única Fonte podem ser usados para resolver o problema do Caminho Mínimo entre Todos os Pares: execute-os uma vez para cada vértice sendo fonte.
 - Alguns tempos de execução podem ser melhorados em grafos.
 - Melhor algoritmo para todos os pares: tempo $O(V^3 \log \log V / \log^2 V)$ (Han & Takaoka, 2014).

12.1 Grafos, digrafos e custos negativos

- Algoritmos que lidam com problemas de encontrar distâncias em (di)grafos não funcionam corretamente quando o grafo possui arestas com pesos negativos ou o digrafo possui ciclos com pesos negativos.
- Com o que se sabe até o momento em Ciência da Computação, não é possível existir um algoritmo eficiente que resolva problemas de distância nessas situações.
 - O problema de caminhos mínimos em digrafos com ciclos de custo negativo é NP-difícil.
- Lembre-se que dado um grafo G, seu digrafo associado é o digrafo D(G) com conjunto de vértices V(D(G)) = V(G) e $\{u,v\} \in E(G)$ se e somente se $(u,v) \in E(D(G))$ e $(v,u) \in E(D(G))$.
- Se G é um grafo com custos nas arestas dados por uma função w, então podemos dar custos aos arcos de D(G) com uma função w' tal que w'(uv) = w'(vu) = w(uv).
 - Note que caminhos mínimos em G são caminhos mínimos em D(G) e viceversa.
 - Se G tem uma aresta com w(uv) < 0, então (u, v, u) é um ciclo de custo negativo em D(G).
- Se conseguirmos resolver o problema em qualquer tipo de digrafo (que não tenha ciclo negativo), então conseguiremos resolvê-lo, em particular, para digrafos que são digrafos associados de grafos.

12.2 Princípios genéricos de algoritmos para Caminhos Mínimos

Teorema 12.1. Seja D um digrafo e w: $E(D) \to \mathbb{R}$ tal que D não tem ciclo negativo. Se $P = (v_0, v_1, \ldots, v_k)$ é um v_0v_k -caminho mínimo, então $(v_i, v_{i+1}, \ldots, v_j)$ é um v_iv_j -caminho mínimo para qualquer $0 \le i \le j \le k$.

Lema 12.2. Seja D um digrafo e w: $E(D) \to \mathbb{R}$ tal que D não tem ciclo negativo. Dados $u, v \in V(D)$, se Q é um uv-passeio em D, então existe um uv-caminho P tal que $w(P) \le w(Q)$.

12.3 Caminhos Mínimos de Única Fonte

- Os algoritmos manterão, para cada vértice $u \in V(D)$:
 - -dist[u], para armazenar o custo de um su-caminho encontrado pelo algoritmo (estimativa de distância);
 - pred[u], para armazenar o predecessor de u no su-caminho encontrado pelo algoritmo.
- Relaxar uma aresta xy significa verificar se é possível utilizá-la para melhorar a estimativa de distância até y:

```
1: Função Relaxa(x, y)

2: Se dist[x] + w(xy) < dist[y] então \Rightarrow Cuidado!!! Se dist[x] \neq \infty

3: dist[y] \leftarrow dist[u] + w(xy)

4: pred[y] \leftarrow x
```

- Cuidados de implementação:
 - Matematicamente, $\infty \not > \infty + c$ para toda constante $c \in \mathbb{R}$.
 - Mas e quando ∞ for INT MAX ou DOUBLE MAX? E quando c < 0?
- Os algoritmos sempre inicializam dist[s] = 0 e $dist[v] = \infty$ para todo $v \in V(D) \setminus \{s\}$.
- O resultado a seguir mostra que eles sempre vão ter, em dist[v], uma estimativa de distância que é pelo menos o valor da distância real.

Proposição 12.3. Seja D um digrafo, $w: E(D) \to \mathbb{R}$ e $s \in V(D)$ um vértice qualquer. Se D não possui ciclos de custo negativo, então um algoritmo que modifica dist apenas por meio de relaxações sempre vai manter $dist[x] \geq dist_D^w(s,x)$ para todo $x \in V(D)$.

Demonstração. Vamos provar, por indução em k, que após k relaxações nós temos $dist[x] \ge dist_D^w(s,x)$ para todo $x \in V(D)$.

Quando k=0, nenhuma relaxação ocorreu. De fato, neste momento temos $dist[s]=0 \ge dist_D^w(s,s)=0$ e $dist[x]=\infty \ge dist_D^w(s,x)$ para todo $x \ne s$.

Agora suponha k > 0 e considere que a k-ésima relaxação será da aresta uv.

Neste momento, apenas dist[v] tem chances de ser modificado, de forma que após a relaxação já podemos afirmar que $dist[x] \geq dist_D^w(s,x)$ para todo $x \neq v$. Ademais, como antes da relaxação já sabemos que $dist[v] \geq dist_D^w(s,v)$, precisamos mostrar que essa relação se mantém apenas se dist[v] muda. Logo, podemos considerar que dist[v] = dist[u] + w(uv) após a relaxação. Como um su-caminho mínimo seguido do arco uv é um sv-passeio, vale que $dist_D^w(s,v) \leq dist_D^w(s,u) + w(uv)$. Já sabíamos que $dist[u] \geq dist_D^w(s,u)$. Juntando as inequações, temos

$$dist_D^w(s, v) \le dist_D^w(s, u) + w(uv) \le dist[u] + w(uv) = dist[v],$$

de onde vemos que se mantém $dist[v] \ge dist_D^w(s, v)$.

 O teorema a seguir nos ajuda a provar mais facilmente a corretude de alguns desses algoritmos.

Teorema 12.4. Seja D um digrafo ponderado por $w \colon E(D) \to \mathbb{R}$ tal que D não tem ciclo negativo. Seja $s \in V(D)$ e dist um vetor indexado pelos vértices tal que, para todo $v \in V(D)$ vale que:

- 1. dist[v] é o custo de algum sv-caminho, caso exista;
- 2. $dist[v] = \infty$ se não há sv-caminho;
- 3. dist[s] = 0.

Para todo $v \in V(D)$, $dist[v] = dist_D^w(s, v)$ se e somente se todo arco de D não pode ser relaxado.

Demonstração. Primeiro vamos mostrar que se, para todo $v \in V(D)$, $dist[v] = dist_D^w(s,v)$, então todo arco de D não pode ser relaxado. Suponha, para fins de contradição, que existe um arco $xy \in E(D)$ que pode ser relaxado, isto é, tal que dist[x] + w(xy) < dist[y]. Assim, podemos assumir que $dist[x] \neq \infty$ e, portanto, existe um sx-caminho P tal que w(P) = dist[x]. Seja Q construído a partir de P inserindo o vértice y ao final. Note que Q é um sy-passeio tal que w(Q) = w(P) + w(xy). Pelo Lema 12.2, existe um sy-caminho Q' tal que $w(Q') \leq w(Q)$. Assim,

$$w(Q') \le w(P) + w(xy) = dist[x] + w(xy) < dist[y] = dist_D^w(s, v),$$

o que é um absurdo.

Agora, vamos provar que se todo arco de D não pode ser relaxado, então $dist[v] = dist_D^w(s,v)$ para todo $v \in V(D)$. Seja $x \in V(D)$. Se não há sx-caminho em D, sabemos, por hipótese, que $dist[x] = \infty = dist_D^w(s,x)$, e o resultado nesse caso segue. Então suponha que há sx-caminho em D. Seja $P = (v_0 = s, v_1, \dots, v_k = x)$ um sx-caminho mínimo em D, isto é, $w(P) = dist_D^w(s,x)$. Como todo arco de D não pode ser relaxado, então sabemos que

$$dist[v_i] \le dist[v_{i-1}] + w(v_{i-1}v_i)$$
, para $i = 1, 2, ..., k$.

Somando as k expressões acima, note que temos

$$dist[v_k] \le dist[v_0] + \sum_{i=1}^k w(v_{i-1}v_i) = dist[s] + w(P) = 0 + w(P) = dist_D^w(s, x).$$

Como, por hipótese, $dist[v_k] = dist[x]$ é o custo de um sx-caminho em D, só pode ser o caso de termos $dist[x] = dist_D^w(s, x)$, como queríamos.

12.3.1 Algoritmo para DAGs

• Esse algoritmo simplesmente percorre os vértices do grafo de acordo com uma ordenação topológica, relaxando todos os arcos que saem do vértice.

```
1: Função CamminUniFon-DAG(D, w, s)
        Para cada v \in V(D) faça
 2:
            pred[v] \leftarrow -1
3:
            dist[v] \leftarrow \infty
4:
        pred[s] \leftarrow s
        dist[s] \leftarrow 0
6:
                                                                                   \triangleright S = (v_1, \dots, v_n)
        S \leftarrow \text{OrdenaTopologica}(D)
7:
        Para i \leftarrow 1 até |V(D)| faça
             Para cada x \in N^+(v_i) faça
9:
                 Relaxa(v_i, x)
10:
```

• Ele claramente leva tempo O(V+E): O(V) no laço de inicialização + O(V+E) na ordenação topológica + O(V+E) no laço da relaxação.

Teorema 12.5. Seja D um DAG, $w: E(D) \to \mathbb{R}$ e $s \in V(D)$ um vértice qualquer. O algoritmo CAMMINUNIFON-DAG(D, w, s) resolve o problema do Caminho Minimo de Unica Fonte em digrafos acíclicos.

Demonstração. Primeiro note que todo arco $xy \in E(D)$ é relaxado exatamente uma vez, quando $x = v_i$ para algum i = 1, ..., k. Logo após isso, teremos $dist[x] + w(xy) \ge dist[y]$, o que continuará válido até o fim da execução: dist[y] só pode reduzir devido a relaxações de outros arcos zy, e dist[x] não mudará devido à ordenação topológica. Então pelo Teorema 12.4, $dist[v] = dist_D^w(s, v)$ para todo $v \in V(D)$.

12.3.2 Algoritmo de Dijkstra

- A ideia do algoritmo de Dijkstra é similar à dos algoritmos de busca e ao algoritmo de Prim: vamos crescer uma arborescência a partir de um vértice inicial, que no caso é o vértice s dado na entrada do problema.
 - Essa arborescência conterá sv-caminhos mínimos, para todo v para os quais existe caminho a partir de s.
- Inicialmente, nenhum vértice está visitado, s tem estimativa de distância dist[s] = 0, e todos os outros vértices têm estimativa de distância $dist[v] = \infty$.
- A cada iteração, um vértice não visitado x é escolhido para ser visitado, momento a partir do qual dist[x] e pred[x] não mudarão mais. Neste momento, todos os arcos que saem de x são relaxados.
- A forma como Dijkstra faz para escolher o próximo vértice x a ser visitado é gulosa: escolhe-se o vértice que, naquele momento, tem a menor estimativa de distância dentre os não visitados.
- Perceba que em nenhum momento o algoritmo de Dijkstra verifica se o digrafo de entrada possui arcos de peso negativo.
- De fato, ele encerra sua execução normalmente. Acontece, porém, que ele não calcula os pesos dos caminhos mínimos *corretamente*.

```
1: Função DIJKSTRA(D, w, s)
        Para cada v \in V(D) faça
 2:
            pred[v] \leftarrow -1
3:
            dist[v] \leftarrow \infty
 4:
            visitado[v] \leftarrow 0
 5:
        dist[s] \leftarrow 0
6:
        pred[s] \leftarrow s
7:
        Enquanto houver vértice u \operatorname{com} visitado[u] = 0 faça
 8:
            seja x um vértice não visitado com menor valor dist[x]
9:
            visitado[x] \leftarrow 1
10:
            Para cada y \in N^+(x) faça
11:
                 Relaxa(x, y)
12:
```

Teorema 12.6. Seja D um digrafo, $w: E(D) \to \mathbb{R}_{\geq 0}$ e $s \in V(D)$ um vértice qualquer. O algoritmo DIJKSTRA(D, w, s) resolve o problema do Caminho Mínimo de Ùnica Fonte.

Demonstração. Vamos denotar por $dist_i[v]$ o valor em dist[v] na i-ésima iteração do laço **enquanto**. Note que $dist_i[v] \geq dist_j[v]$ para qualquer $v \in V(D)$ e j > i, pois só mudamos estimativas de distância quando elas diminuem, por meio de relaxação. Note ainda que qualquer arco de D é relaxado exatamente uma vez, no momento em que sua cauda é visitada.

Agora fixe um arco $xy \in E(D)$ qualquer e vamos mostrar que, ao final da execução, xy não poderá ser relaxado. Suponha que x é visitado na k-ésima iteração. Assim, logo após visitarmos x, teremos $dist_k[x] + w(xy) \ge dist_k[y]$.

Assim, se em alguma iteração $\ell > k$ tivermos $dist_{\ell}[x] + w(xy) < dist_{\ell}[y]$, deve ser porque dist[x] mudou (e não dist[y]). Formalmente, visitamos algum vértice z e relaxamos o arco zx de forma que

$$dist_{\ell}[z] + w(zx) = dist_{\ell}[x] < dist_{k}[x].$$

Mas note que, na k-ésima iteração, escolhemos x porque $dist_k[x] \leq dist_k[v]$ para todo $v \in V(D)$ não visitado. Particularmente, z não estava visitado, de forma que $dist_k[x] \leq dist_k[z]$, o que implica que $dist_k[x] \leq dist_\ell[z]$. (Se tivermos $dist_k[x] > dist_\ell[z]$, então como $dist_\ell[z] \geq dist_k[z]$, teríamos $dist_k[x] > dist_k[z]$, o que não é

verdade.) Mas então, usando a inequação acima e o fato que $w(zx) \ge 0$, temos

$$dist_{\ell}[z] \leq dist_{\ell}[z] + w(zx) < dist_{k}[x] \leq dist_{\ell}[z]$$
,

o que é um absurdo.

Então nenhum arco pode ser relaxado ao final da execução, de forma que, pelo Teorema 12.4, $dist[v] = dist_D^w(s, v)$ para todo $v \in V(D)$ ao final.

- Podemos fazer uma implementação direta do algoritmo apresentado, que a todo momento busca pelo menor valor armazenado no vetor dist.
 - Inicializar os vértices leva tempo O(V), o laço **enquanto** irá executar O(V) vezes, a linha 9 irá executar O(V) vezes com cada execução levando tempo O(V), e analisar todas arestas que saem de um vértice x leva tempo $O(d^+(x))$ sendo que fazemos isso para todos os vértices.
 - Assim, o algoritmo leva tempo $O(V^2 + E)$ ao todo.
- Porém, note que a operação mais custosa é a que procura pelo menor valor no vetor dist, e conhecemos uma estrutura de dados muito boa para fazer isso!
- Podemos fazer uso de uma Heap (binária):
 - Todos os vértices não visitados devem estar na Heap.
 - A prioridade de um vértice v é o valor em dist[v] (multiplicado por -1, já que quanto menor o valor em dist, maior a prioridade do vértice).
- Assim, RemoveDaheap devolve o próximo vértice que deve ser visitado.
- Com isso, o tempo de execução passa a ser $O(E \log V)$:
 - São O(V) chamadas iniciais ao INSERENAHEAP, cada uma com tempo $O(\log V)$;
 - São O(V) chamadas ao REMOVEDAHEAP, cada uma com tempo $O(\log V)$;
 - São O(E) chamadas ao RELAXA, que por sua vez chama o ALTERAHEAP, que leva tempo $O(\log V)$;
 - Então o tempo total é $O((V+E)\log V)$, que é $O(E\log V)$ quando $E\geq V$.

```
Função RelaxaDijkstra(x, y)
       Se dist[x] + w(xy) < dist[y] então
                                                                                ▷ Cuidado!!!
2:
           dist[y] \leftarrow dist[u] + w(xy)
3:
           pred[y] \leftarrow x
4:
           ALTERAHEAP(H, v, -dist[v])
5:
1: Função DIJKSTRA(D, w, s)
       Seja Q uma Heap
2:
       Para cada v \in V(D) faça
3:
           pred[v] \leftarrow -1
4:
           dist[v] \leftarrow \infty
5:
           INSERENAHEAP(H, v, -dist[v])
6:
       dist[s] \leftarrow 0
7:
       pred[s] \leftarrow s
8:
       ALTERAHEAP(H, s, 0)
9:
       Enquanto Q \neq \emptyset faça
10:
           x \leftarrow \text{RemoveDaHeap}(Q)
11:
           Para cada y \in N^+(x) faça
12:
               RelaxaDijkstra(x, y)
13:
```

12.3.3 Algoritmo de Bellman-Ford

- O algoritmo de Bellman-Ford resolve o problema dos Caminhos Mínimos de Única Fonte mesmo quando os arcos do digrafo de entrada têm peso negativo.
- Mais ainda, quando existe um ciclo de peso total negativo, o algoritmo identifica a existência de tal ciclo.
- A ideia principal é tentar, em |V(D)|-1 iterações, melhorar a estimativa de distância conhecida a partir de s para todos os vértices v analisando todos os arcos de D em cada iteração.
 - O número |V(D)| 1 não é mágico: qualquer caminho em um digrafo tem no máximo |V(D)| 1 arestas.
- A intuição por trás dessa ideia é garantir que, dado um *sv*-caminho mínimo, o algoritmo relaxe os arcos desse caminho em ordem.

```
Função QuaseBellmanFord(D, w, s)
2:
       Para cada v \in V(D) faça
           pred[v] \leftarrow -1
3:
           dist[v] \leftarrow \infty
4:
       dist[s] \leftarrow 0
5:
       pred[s] \leftarrow s
6:
       Para i \leftarrow 1 até |V(D)| faça
7:
           Para cada xy \in E(D) faça
8:
               Relaxa(x, y)
9:
```

Lema 12.7. Seja D um digrafo, $w: E(D) \to \mathbb{R}$ e $s \in V(D)$ um vértice qualquer. Se D não possui ciclos de custo negativo, então ao final da execução de QUASEBELLMANFORD(D, w, s), para todo $v \in V(D)$ vale que:

- 1. $dist[v] = \infty$ se não há sv-caminho;
- 2. $dist[v] = dist_D^w(s, v)$ se há sv-caminho;
- 3. dist[s] = 0.

Demonstração. Seja $v \in V(D)$ tal que não há sv-caminho, isto é, $dist_D^w(s,v) = \infty$. Pela Proposição 12.3, sabemos que $dist[v] \ge \infty$. Como não é possível $dist[v] > \infty$, só podemos ter $dist[v] = \infty$.

Agora seja $v \in V(D)$ tal que há sv-caminho, isto é, $dist_D^w(s,v) \neq \infty$. Seja $P = (v_0 = s, v_1, \dots, v_k = v)$ um sv-caminho mínimo. Vamos provar por indução em i que $dist[v_i] \leq \sum_{j=1}^i w(v_{j-1}v_j)$ ao final da i-ésima iteração do laço **para** da linha 7.

Se i=0, nenhuma iteração ocorreu. Note que dist[s]=0 e, de fato, $\sum_{j=1}^{0}w(v_{j-1}v_{j})$ 0. Agora seja i>0 e suponha, por hipótese de indução, que logo após a (i-1)-ésima iteração, $dist[v_{i-1}] \leq \sum_{j=1}^{i-1}w(v_{j-1}v_{j})$. Durante a i-ésima iteração, o algoritmo relaxa todas as arestas de D, em particular $v_{i-1}v_{i}$. Então, assim que essa aresta for relaxada temos $dist[v_{i}] \leq dist[v_{i-1}] + w(v_{i-1}v_{i})$, o que implica

$$dist[v_i] \le dist[v_{i-1}] + w(v_{i-1}v_i) \le \sum_{j=1}^{i-1} w(v_{j-1}v_j) + w(v_{i-1}v_i) = \sum_{j=1}^{i} w(v_{j-1}v_j).$$

Concluímos então que $dist[v_k = v] \leq dist_D^w(s, v)$ após a k-ésima iteração. Pela Proposição 12.3, sabemos que $dist[v] \geq dist_D^w(s, v)$ também. Logo, só pode ser o caso

de $dist[v] = dist_D^w(s, v)$. Como o laço executa V-1 vezes e $k \leq V-1$, o resultado segue.

Por fim, note que dist[s] = 0 antes do segundo laço **para** começar e que se esse valou mudou ao final é porque dist[s] < 0, já que só modificamos dist por meio de relaxações. Mas pela Proposição 12.3, só podemos ter $dist[s] \ge 0$. Logo, de fato dist[s] = 0 ao fim.

• Mas e com relação a ciclos de custo negativo?

Teorema 12.8. Seja D um digrafo e w: $E(D) \to \mathbb{R}$. Se C \acute{e} um ciclo de custo negativo em D, então C contém um arco que pode ser relaxado.

- Por causa do teorema acima, depois das |V(D)| 1 iterações, o algoritmo ainda verifica uma última vez se há arestas que podem ser relaxadas.
- A seguir temos a versão completa do algoritmo de Bellman-Ford, que devolve Verdadeiro quando funciona e Falso quando não funciona.

```
1: Função BellmanFord(D, w, s)
 2:
        Para cada v \in V(D) faça
           pred[v] \leftarrow -1
 3:
           dist[v] \leftarrow \infty
 4:
        dist[s] \leftarrow 0
 5:
       pred[s] \leftarrow s
 6:
        Para i \leftarrow 1 até |V(D)| - 1 faça
 7:
           Para cada xy \in E(D) faça
8:
                Relaxa(x, y)
9:
        Para cada xy \in E(D) faça
10:
           Se dist[x] + w(xy) < dist[y] então
                                                              \triangleright arco xy pode ser relaxado
11:
                Devolve Falso
12:
        Devolve Verdadeiro
13:
```

Teorema 12.9. Seja D um digrafo, $w \colon E(D) \to \mathbb{R}$ $e \ s \in V(D)$ um vértice qualquer. Se D não possui ciclos com custo negativo, então o algoritmo Bellmanford(D, w, s) resolve o problema do Caminho Mínimo de Ùnica Fonte e devolve Verdadeiro. Caso contrário, o algoritmo devolve Falso.

Demonstração. Primeiro suponha que D não tem ciclos com custo negativo. Vamos

provar que $dist[v] = dist_D^w(s, v)$ para todo $v \in V(D)$ ao final e que o algoritmo devolve Verdadeiro. Pelo Lema 12.7, sabemos que ao final do laço **para** da linha 7 vale que $dist[v] = dist_D^w(s, v)$ para qualquer $v \in V(D)$. Então o Teorema 12.4 nos permite concluir que nenhum arco pode ser relaxado, o que implica que a condição da linha 10 não será satisfeita e o algoritmo devolverá Verdadeiro.

Suponha agora que D tem ciclos com custo negativo. Neste caso, por causa do Teorema 12.8, sabemos que quando o último laço para executar, certamente algum arco xy poderá ser relaxado, fazendo com que a condição da linha 10 seja verdadeira, e o algoritmo devolverá Falso.

• Note que o primeiro laço leva tempo O(V), o segundo laço leva tempo O(VE), e o último laço leva tempo O(E), de forma que o tempo total do algoritmo de Bellman-Ford é O(VE).

12.4 Caminhos Mínimos entre Todos os Pares

- Os algoritmos manterão, para cada par de vértices $u, v \in V(D)$:
 - -dist[u][v], para armazenar o custo de um uv-caminho encontrado pelo algoritmo;
 - pred[u][v], para armazenar o predecessor de v no uv-caminho encontrado pelo algoritmo;

12.4.1 Algoritmo de Floyd-Warshall

• O algoritmo de Floyd-Warshall calcula xy-caminhos mínimos por meio de relaxações $de\ caminhos$, isto é, verificando se é possível utilizar um novo vértice v para melhorar a estimativa de distância entre x e y:

```
1: Função Relaxa(x, y, v)

2: Se dist[x][v] + dist[v][y] < dist[x][y] então \Rightarrow Cuidado!!! Se dist[x][v] \neq \infty

3: dist[x][y] \leftarrow dist[x][v] + dist[v][y]

4: pred[x][y] \leftarrow pred[v][y]
```

• Nesta seção, vamos considerar que $V(D) = \{1, 2, \dots, V\}$.

```
1: Função QUASEFLOYDWARSHALL(D, w)

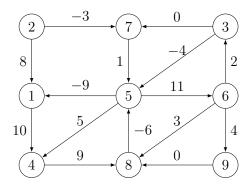
2: Para k \leftarrow 1 até V faça

3: Para i \leftarrow 1 até V faça

4: Para j \leftarrow 1 até V faça

5: RELAXA(i, j, k)
```

- Defina $V_k = \{1, 2, ..., k\}$. Assim, $V_0 = \emptyset$.
- Vamos definir um V_k -caminho como sendo um caminho cujos vértices internos estão em V_k apenas.
 - Por exemplo, no digrafo a seguir, todos os V_5 -caminhos entre 3 e 8 são: (3,5,1,4,8) e (3,5,4,8).
 - Todos os V_6 -caminhos entre 3 e 8 são (3, 5, 1, 4, 8), (3, 5, 4, 8) e (3, 5, 6, 8).
 - Não existem V_4 -caminhos entre 3 e 8.
- Vamos definir d_{ij}^k como sendo o custo de um V_k -caminho mínimo entre i e j.
 - -(3,5,1,4,8) é um V_6 -caminho mínimo entre 3 e 8 e $d_{38}^6=6$.



Teorema 12.10. Seja D um digrafo e w: $E(D) \to \mathbb{R}$ tal que D não tem ciclo de custo negativo. Para qualquer par $i, j \in V(D)$ vale que

$$d_{ij}^k = \begin{cases} 0 & se \ k = 0 \ e \ i = j \\ w(ij) & se \ k = 0 \ e \ ij \in E(D) \\ \infty & se \ k = 0 \ e \ ij \notin E(D) \\ \min\{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\} & se \ k > 0 \ . \end{cases}$$

Demonstração. O resultado claramente vale quando k=0. Vamos considerar então que $k\geq 1.$

Seja P um V_k -caminho mínimo entre i e j (então $w(P)=d_{ij}^k$). Note que há apenas

duas possibilidades: $k \in V(P)$ ou $k \notin V(P)$.

Se $k \notin V(P)$, então observe que os vértices internos de P estão em V_{k-1} . De fato, podemos afirmar que P é um V_{k-1} -caminho mínimo entre i e j. Se não fosse, haveria um V_{k-1} -caminho mínimo P' entre i e j tal que w(P') < w(P), que claramente é uma contradição pois P' é um V_k -caminho entre i e j. Neste caso, concluímos que $w(P) = d_{ij}^{k-1}$.

Se $k \in P$, então $P = (i, \dots, k, \dots, j)$ pode ser dividido em dois caminhos $P_1 = (i, \dots, k)$ e $P_2 = (k, \dots, j)$. Note que P_1 é um V_{k-1} -caminho entre i e k e P_2 é um V_{k-1} -caminho entre k e j. De fato, podemos afirmar que P_1 é um V_{k-1} -caminho mínimo entre i e k e P_2 é um V_{k-1} -caminho mínimo entre k e j. Se P_1 não fosse um tal caminho, então haveria um V_{k-1} -caminho mínimo P_1' entre i e k tal que $w(P_1') < w(P_1)$ de forma que P_1' seguido de P_2 seria um V_k -passeio entre i e j de custo menor do que w(P) e que conteria um V_k -caminho entre i e j de custo possivelmente ainda menor (Lema 12.2), o que é uma contradição. O mesmo vale se P_2 não fosse um tal caminho. Neste caso, concluímos que $w(P) = d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}$.

```
1: Função FLOYDWARSHALL(D, w)
        Para i \leftarrow 1 até V faça
 2:
             pred[i][i] \leftarrow i
 3:
             dist[i][i] \leftarrow 0
4:
             Para j \leftarrow 1 até V faça
 5:
                 Se ij \in E(D) então
 6:
                     pred[i][j] \leftarrow i
 7:
                     dist[i][j] \leftarrow w(ij)
 8:
                 Senão
9:
                     pred[i][j] \leftarrow -1
10:
                     dist[i][j] \leftarrow \infty
11:
        Para k \leftarrow 1 até V faça
12:
             Para i \leftarrow 1 até V faça
13:
                 Para j \leftarrow 1 até V faça
14:
                     Relaxa(i, j, k)
15:
        Para i \leftarrow 1 até V faça
16:
             Se dist[i][i] < 0 então
17:
                 Devolve Falso
18:
        Devolve Verdadeiro
19:
```

Teorema 12.11. Seja D um digrafo e w: $E(D) \to \mathbb{R}$. Se D não tem ciclos de custo negativo, então ao final da execução do laço **para** da linha 12 temos dist $[i][j] = d_{ij}^V$.

Demonstração. Provaremos por indução em k que, após a k-ésima iteração do laço **para** da linha 12, temos $dist[i][j] = d_{ij}^k$ para todo par $i, j \in V(D)$. Isso implica diretamente no resultado desejado.

Se k=0, então não houve ainda iteração do laço e de fato temos $dist[i][j]=d_{ij}^0$ para todo par $i,j\in V(D)$.

Suponha então k>1 e suponha que $dist[u][v]=d_{uv}^{k-1}$ para todo par $u,v\in V(D)$. Note que durante a execução, o algoritmo faz

$$dist[i][j] = \min\{dist[i][j], dist[i][k] + dist[k][j]\} \,.$$

Como, por hipótese, $dist[i][j] = d_{ij}^{k-1}$ (antes da mudança), $dist[i][k] = d_{ik}^{k-1}$ e $dist[k][j] = d_{kj}^{k-1}$, então o resultado segue devido ao Teorema 12.10.

Teorema 12.12. Seja D um digrafo e w: $E(D) \to \mathbb{R}$. Seja dist a matriz construída pelo algoritmo de Floyd-Warshall quando executado sobre D, w. Existe dist[i][i] < 0 se e somente se D possui um ciclo com custo negativo.

Teorema 12.13. Seja D um digrafo, $w: E(D) \to \mathbb{R}$. Se D não possui ciclos com custo negativo, então o algoritmo FLOYDWARSHALL(D, w) resolve o problema do Caminho Mínimo entre Todas as Fontes e devolve Verdadeiro. Caso contrário, o algoritmo devolve Falso.

Demonstração. Primeiro suponha que D não tem ciclos com custo negativo. Então pelo Teorema 12.11, sabemos que ao final da execução do laço **para** da linha 12 temos $dist[i][j] = dist_D^w(i,j)$. O Teorema 12.12 nos permite concluir que $dist[i][i] \ge 0$ para todo $i \in V(D)$, o que significa que a condição da linha 17 não será satisfeita e o algoritmo devolverá Verdadeiro.

Suponha agora que D tem ciclos com custo negativo. Nesse caso, o Teorema 12.12 nos permite concluir que existe algum $i \in V(D)$ tal que dist[i][i] < 0, o que significa que a condição da linha 17 será satisfeita e o algoritmo irá devolver Falso.

• Note que o primeiro laço leva tempo $O(V^2+E)=O(V^2)$, o segundo laço leva tempo $O(V^3)$ e o último laço leva tempo O(V), de forma que o tempo total do algoritmo de Floyd-Warshall é $O(V^3)$.