

Memória Principal

MCTA026-13 - Sistemas Operacionais

Emilio Francesquini

e.francesquini@ufabc.edu.br

2019.Q1

Centro de Matemática, Computação e Cognição
Universidade Federal do ABC



- Estes slides foram preparados para o curso de **Sistemas Operacionais na UFABC**.
- Este material pode ser usado livremente desde que sejam mantidos, além deste aviso, os créditos aos autores e instituições.
- Este material foi baseado nas ilustrações e texto preparados por Silberschatz, Galvin e Gagne [SGG] e Tanenbaum e Bos [TB] detentores do copyright.
- Estes slides contém alguns textos e figuras preparados por Dror Bereznitsky.



Introdução

- Fundamentos
- Troca (*swapping*)
- Alocação contígua de memória
- Segmentação
- Paginação
- Estrutura da tabela de páginas
- Exemplo: As arquiteturas Intel 32 e 64 bits
- Exemplo: A arquitetura ARM

- Fornecer uma descrição detalhada das diversas maneiras que podemos organizar o hardware de memória
- Discutir diversas maneiras de fazer o gerenciamento de memória incluindo paginação e segmentação
- Detalhar o processador Intel Pentium que tem suporte para segmentação pura e para segmentação e paginação conjuntas

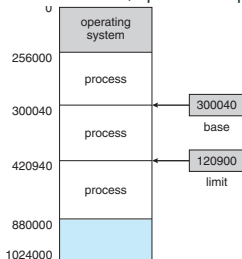
Fundamentos

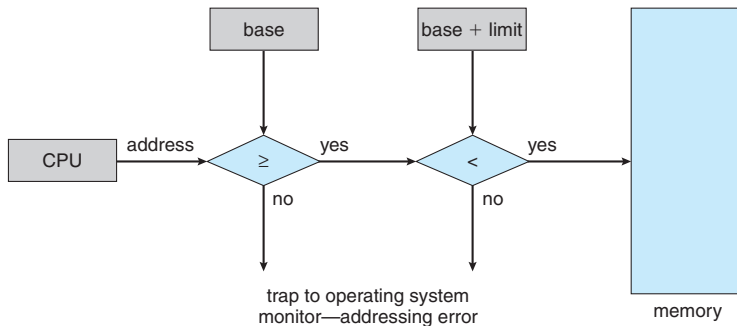
- Um programa precisa ser trazido do disco para a memória e "colocado em um processo" para ser executado
- Um programa pode ser escrito em linguagens de alto ou baixo nível
- A memória principal e os registradores são as únicas posições de memória que um processador pode acessar diretamente
- A CPU busca as instruções da memória principal de acordo com o valor que está no program counter
- Ciclo típico para a execução de uma instrução: busca da memória, decodifica a instrução, busca os operandos, possível armazenamento dos resultados na memória

- A unidade de memória apenas "enxerga" um fluxo como abaixo:
 - ▶ Endereço + requisições de leitura (ex. carregue a memória na posição x para o registrador 8)
 - ▶ Endereço + requisições de escrita (ex. armazene o conteúdo do registrador 6 na posição de memória 1090)
- A unidade de memória não sabe como esses endereços foram gerados
- Acesso aos registradores tipicamente leva um ciclo (ou menos) da CPU

- Do início ao fim de um acesso à memória, podem ter se passado inúmeros ciclos da CPU. Neste caso, enquanto espera, dizemos que o processador fez um *stall*, ou ficou esperando, já que ele não tinha o dado com o qual trabalhar.
- A memória *cache* fica entre a memória principal e a os registradores da CPU para amenizar o problema de stalls
- Proteção de memória é necessária para garantir o funcionamento correto do sistema
 - ▶ Processos do usuário não tem acesso à memória do SO
 - ▶ Um processo do usuário não tem acesso à memória de outros processos

- Um **registrador base** (*base register*), que armazena o menor endereço físico de um programa na memória, e um **registrador limite** (*limit register*), que especifica o tamanho do programa, definem os limites de um programa na memória
- A CPU verifica a cada acesso que for gerado em modo de usuário se o endereço requisitado está dentro dos intervalos (base - base+limite) para aquele usuário

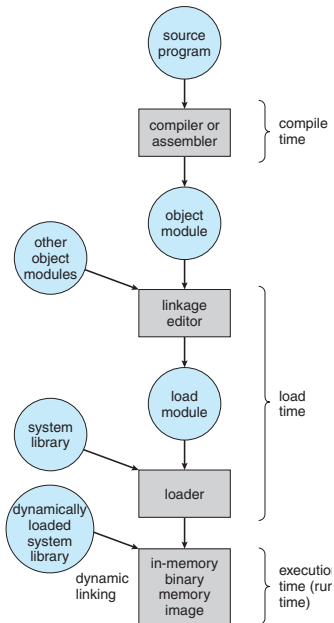




- Um programa no disco precisa ser trazido à memória para executar. Normalmente os programas são armazenados em um arquivo em um formato binário e mantido em uma **fila de entradas** (*input queue*)
- Em geral, não sabemos ao certo onde um programa residirá na memória, logo é conveniente assumir que o primeiro endereço físico de um programa sempre inicia no endereço 0000.
- Sem suporte do hardware ou do software, os programas precisariam ser carregados na posição 0000.
- Não é nada prático assumir que os programas sempre iniciarão na posição 0000
- Por isto quase todas as CPUs têm um hardware para tratar do gerenciamento de memória

- Em geral, endereços são representados de diferentes maneiras dependendo do estágio do ciclo da vida de um programa
 - ▶ Endereços em um código fonte são normalmente simbólicos (por exemplo, a variável **contador**)
 - ▶ Um compilador tipicamente **vincula** (*bind*) estes endereços simbólicos para endereços reposicionáveis/ *relocatable* (ex. 14 bytes do início deste módulo)
 - ▶ Linker ou carregador (loader) vincula os endereços reposicionáveis para endereços absolutos (ex. 17014)
 - ▶ Cada vínculo mapeia um endereço de um espaço de endereço para outro

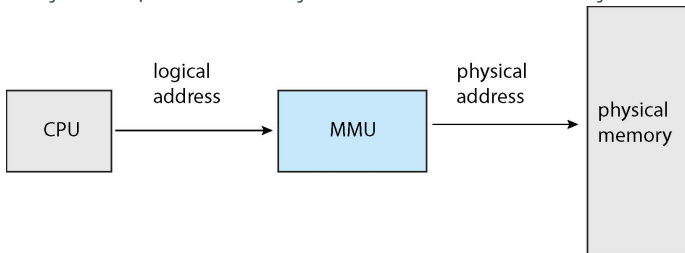
- O vínculo de instruções e dados aos endereços de memória podem ocorrer em 3 diferentes momentos:
 - ▶ **Compilação** - Se a localização da memória é sabida a priori, **código com posicionamento absoluto** pode ser gerado. É preciso contudo recompilar o código caso as posições sejam alteradas.
 - ▶ **Carregamento** - Se a localização da memória não for sabida em tempo de compilação e não há suporte de hardware, então **código reposicionável** (*relocatable code*) precisa ser gerado
 - ▶ **Execução** - Atrasar o vínculo até o tempo de execução se o processo puder ser movido durante a sua execução de um segmento de memória para outro
 - É preciso suporte de hardware para mapear os endereços (ex. registradores de base e limite)



- O conceito de **endereço lógico** que é separado do conceito de **endereço físico** é comum a muitas CPUs
 - ▶ **Endereço lógico** - Gerado pela CPU
 - ▶ **Endereço físico** - Endereço visto pela unidade de memória
- Endereços lógicos e físicos:
 - ▶ São os mesmos nas técnicas de vínculo em tempo de compilação ou de carregamento
 - ▶ Eles são diferentes na técnica de vínculo em tempo de execução. Neste caso o endereço lógico é chamado de **endereço virtual**
 - ▶ Acabamos usando o termo endereço virtual como um sinônimo de endereço lógico

- **Espaço de endereçamento lógico** é o conjunto de todos os endereços lógicos gerados por um programa
- **Espaço de endereçamento físico** é o conjunto de todos os endereços que correspondem à um espaço de endereçamento lógico

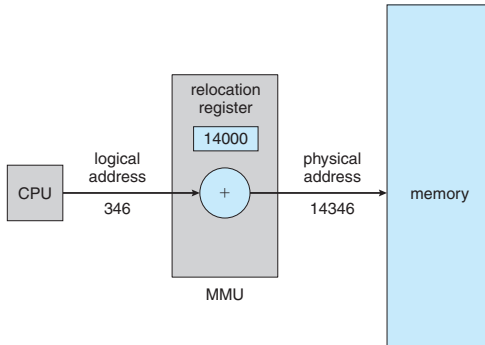
- **MMU** - Dispositivo de hardware que em tempo de execução mapeia endereços virtuais aos endereços reais



- Várias estratégias podem ser adotadas (veremos algumas)
- O programa de usuário sempre lida com endereços virtuais, ele nunca enxerga os endereços físicos
 - ▶ O vínculo em tempo de execução ocorre quando uma referência é feita para uma posição de memória
 - ▶ Endereço lógico é vinculado ao endereço físico

Reposicionamento dinâmico com um registrador de deslocamento

- Simplesmente soma um deslocamento a todos os endereços
 - ▶ Registrador base agora chamado de **registrador de deslocamento**
 - ▶ MS-DOS em processadores Intel usava 4 registradores de deslocamento



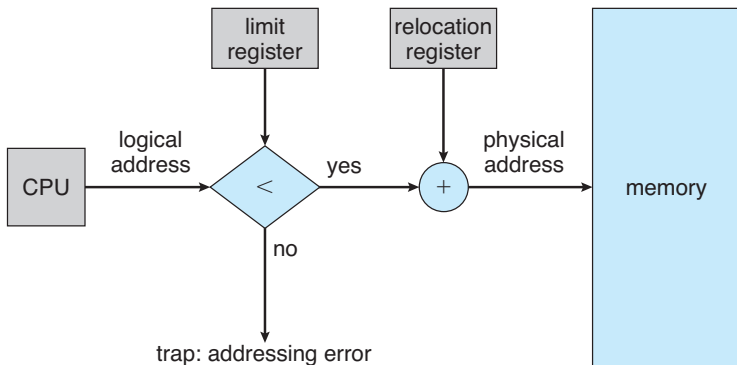
- Até agora nós tínhamos assumido que o programa inteiro e seus dados precisam estar na memória principal para executar
- **Carregamento dinâmico** permite que uma rotina (módulo) seja carregada em memória apenas quando for necessária
- Gera um melhor aproveitamento do espaço de memória já que rotinas não utilizadas não são carregadas
- Todas as rotinas são mantidas em disco em um formato reposicionável
- É bem útil quando diversos trechos de código são raramente utilizados (ex. tratamento de erros)
- Não é necessário nenhum suporte especial do SO
 - ▶ É responsabilidade dos usuários desenvolverem seus programas para que tirem vantagem deste método
 - ▶ Mas o SO pode ajudar fornecendo bibliotecas que facilitem a tarefa

- **Bibliotecas de vínculo dinâmico** (*dynamic linked libraries*) são bibliotecas do sistema que são vinculadas (linked/linkadas) aos programas de usuário quando durante a execução
 - ▶ Semelhantes às bibliotecas de carregamento dinâmico, mas o linking é feito apenas em tempo de execução e não de carregamento
- Pequeno pedaço de código **stub** é utilizado para localizar a rotina apropriada em memória
- Após a primeira execução o stub é substituído pelo endereço da rotina correta

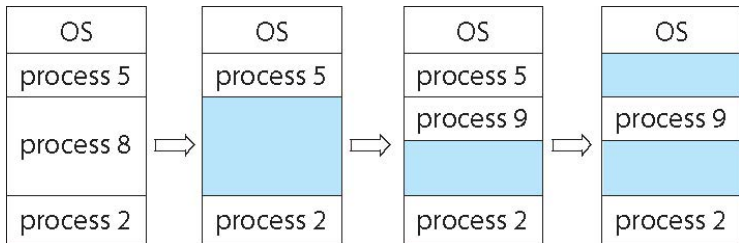
- SO verifica se a rotina está no espaço de memória do processo
 - ▶ Se não estiver, adiciona
- Vínculos dinâmicos são especialmente interessantes para bibliotecas
- Alguns sistemas também dão o nome de **bibliotecas compartilhadas** (*shared libraries*)

- A memória principal precisa dar suporte tanto para processo de usuário quanto do SO
- A memória é limitada - precisa ser usada com eficiência
- Alocação contígua é um dos primeiros métodos
- A memória é dividida em duas **partições**
 - ▶ O sistema operacional é colocado em memória baixa, com um vetor de controle de interrupções
 - ▶ Processos do usuário colocados em memória alta
 - ▶ Cada processo recebe um intervalo contíguo de endereços de memória

- Registradores de deslocamento são usados para proteger os processos dos usuários uns dos outros e também evitam que os processos mudem dados pertencentes ao SO
 - ▶ Registrador base contém o valor do menor endereço físico possível
 - ▶ Registrador de limite contém o intervalo dos endereços lógicos - cada endereço lógico precisa ser menor que o limite
 - ▶ MMU mapeia os endereços dinamicamente
 - ▶ Podem então permitir ações como, por exemplo, o código do kernel ser **transiente** - é carregado e descarregado conforme necessário. Logo o kernel pode mudar o seu tamanho dinamicamente.



- **Partição variável** - Dimensionada para as necessidades de um processo específico
- **Buraco** (*hole*) - bloco de memória disponível; buracos de diferentes tamanhos são espalhados pela memória
- Quando um programa chega, ele recebe memória alocada de um buraco grande o suficiente para suas necessidades
- Processo que finaliza a execução libera a sua partição (partições adjacentes são combinadas)
- O SO mantém informações sobre partições alocadas e partições livres (buracos)



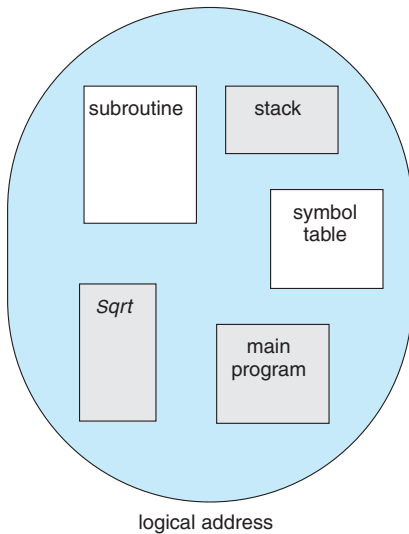
- Como satisfazer uma requisição de tamanho n de uma lista de buracos?
 - ▶ **First-fit** - Aloca o **primeiro** buraco que for grande o suficiente
 - ▶ **Best-fit** - Aloca o **menor** buraco que for grande o suficiente
 - Precisa varrer a lista inteira a menos que esteja ordenada por tamanho
 - Produz o menor buraco de resto
 - ▶ **Worst-fit** - Aloca o **maior** buraco; também precisa procurar a lista inteira a menos que ela seja mantida em ordem
 - Produz o maior buraco de resto
 - ▶ First-fit e best-fit são em geral melhores que worst-fit em termos de espaço e tempo de execução

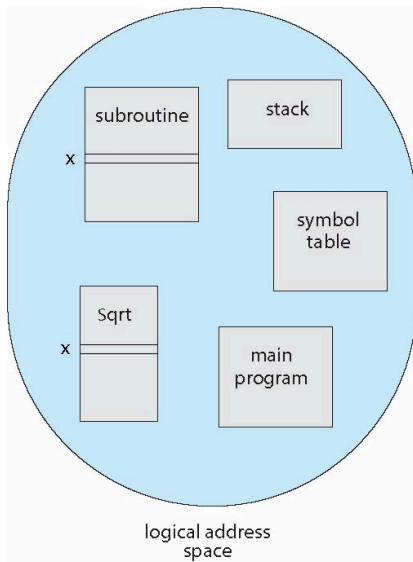
- **Fragmentação externa** - espaço total de memória existe para satisfazer uma requisição, mas não é contíguo e portanto não pode ser usado
 - ▶ Uma análise do first-fit revela que dados N blocos alocados, outros $0.5N$ blocos serão perdidos devido à fragmentação
 - 1/3 da memória pode se tornar inutilizável – **regra dos 50%**
- **Fragmentação interna** - a memória alocada pode ser ligeiramente maior que a memória requisitada
 - ▶ Pode ocorrer quando o buraco é de 15.000 bytes mas o processo precisa de 14.900 bytes. Manter um buraco de 100 bytes não vale o esforço então o SO aloca 15.000.
 - ▶ A diferença de 100 bytes é interna à memória alocada, à uma partição, e não está sendo usada

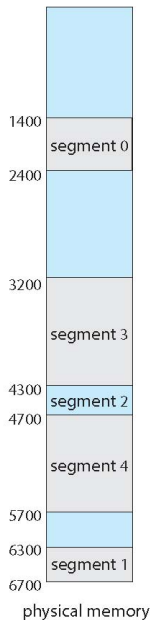
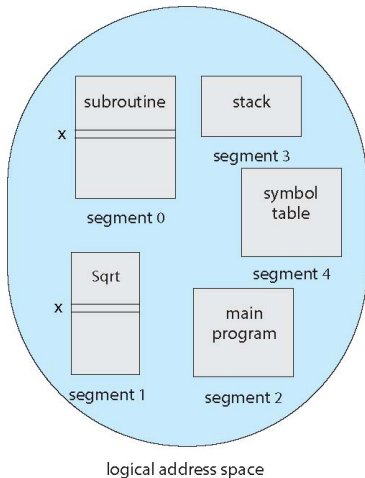
- A fragmentação externa pode ser reduzida através do uso de **compactação**
 - ▶ Movimenta todos os buracos na memória para que sejam todos contíguos
 - ▶ Compactação é possível apenas se reposicionamento é dinâmico e for feito em tempo de execução
 - ▶ Problema de E/S – Não é possível fazer a compactação enquanto E/S estiver ativa e envolver uma posição de memória sendo compactada
 - Solução 1: travar o processo na memória enquanto a E/S estiver sendo feita
 - Solução 2: fazer E/S apenas em buffers do próprio SO

- Particionar o programa em um número de unidades pequenas, cada uma delas residindo em uma parte diferente da memória
- É preciso suporte do hardware
- Há vários métodos
 - ▶ Segmentação
 - ▶ Paginação
 - ▶ Segmentação paginada

- A **segmentação** é um mecanismo de gerenciamento de memória que da suporte à visão do usuário da memória
- Um programa é dividido em uma coleção de segmentos, ou unidades lógicas, tais como:
 - ▶ programa principal
 - ▶ procedimentos
 - ▶ funções
 - ▶ métodos
 - ▶ objetos
 - ▶ variáveis locais e globais
 - ▶ pilha
 - ▶ tabela de símbolos
 - ▶ ...
- Cada segmento pode residir em uma parte diferente da memória como uma maneira de contornar o problema da alocação contígua

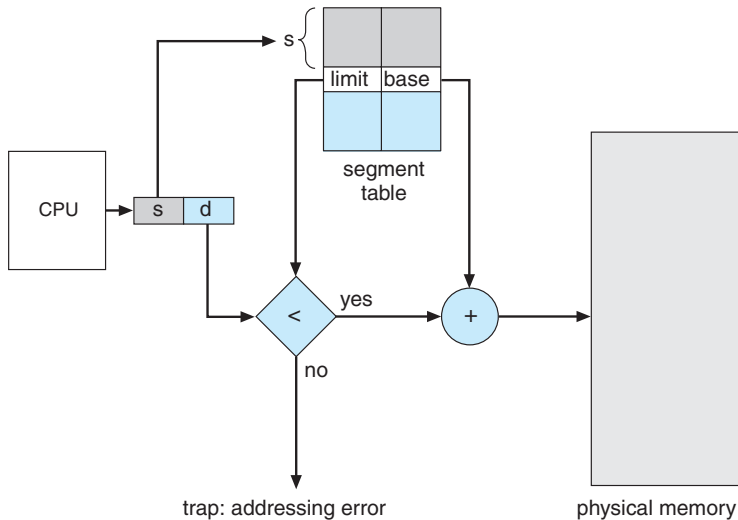




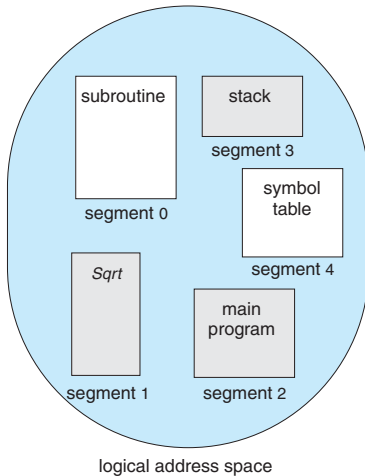


- O endereço lógico consiste de uma tupla:
 - ▶ <número do segmento, deslocamento>
 - ▶ Tipicamente usamos a palavra *offset* do inglês para nos referirmos ao deslocamento
- É necessário mapear um endereço lógico bidimensional para um endereço físico unidimensional. Isso é feito através da **tabela de segmentos**
 - ▶ **Base** - endereço de início do segmento
 - ▶ **Limite** - tamanho do segmento

- A tabela de segmentos é mantida em memória
 - ▶ **Registrador da base da tabela de segmentos**
(*Segment-table base register - STBR*) - Aponta para a localização da tabela em memória
 - ▶ **Registrador do tamanho da tabela de segmentos**
(*Segment-table length register - STLR*) - indica o número de segmentos usados por um programa
 - Um segmento s é legal se $s < \text{STLR}$

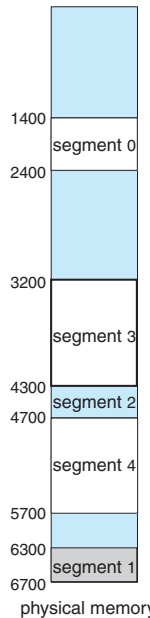


Exemplo de segmentação



	limit	base
0	1000	1400
1	400	6300
2	400	4300
3	1100	3200
4	1000	4700

segment table

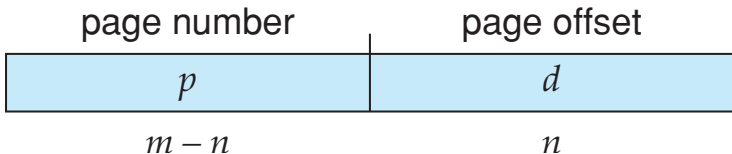


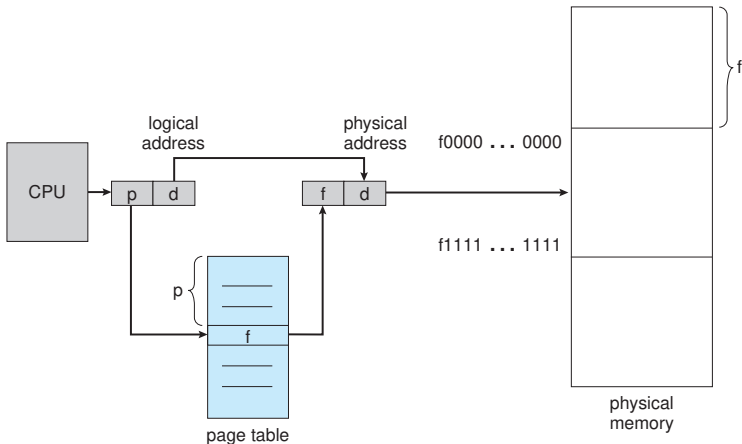
- O espaço de endereçamento físico de um processo pode não ser contíguo
- Dividimos o processo em blocos de tamanho fixo, cada qual pode residir em uma parte diferente da memória física
- Dividimos a memória física em blocos de tamanho físico chamados de **frames**
 - ▶ Frames têm, em geral, um tamanho que varia de 512 bytes até 16 MBytes

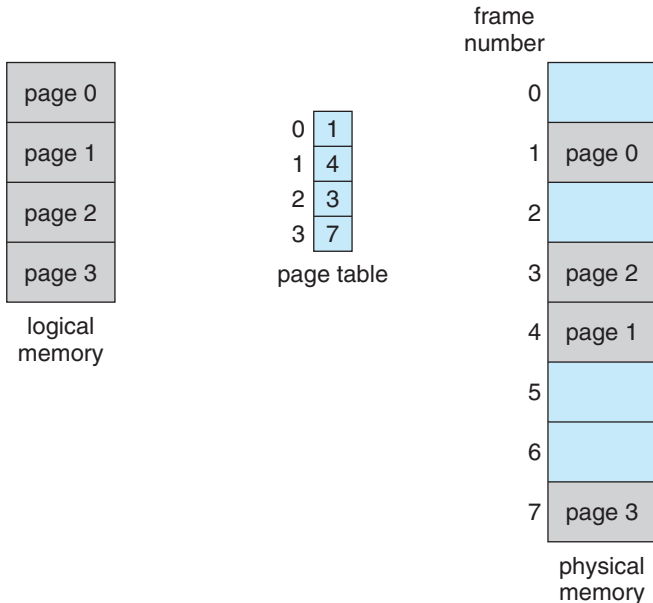
- Dividimos a memória lógica em blocos dos mesmos tamanhos dos frames. Cada um destes blocos é chamado de **página** (*page*)
- A memória onde o programa é mantido também é dividida em unidades de armazenamento chamadas de **blocos** (que tipicamente tem o mesmo tamanho das páginas e dos frames)
- A memória física é alocada sempre que blocos estão disponíveis
 - ▶ Evita fragmentação externa
 - ▶ Mas ainda tem fragmentação interna

- É necessário manter um controle de todos os frames livres
- Para executar um programa com tamanho de N páginas, é preciso achar N frames livres e carregar o programa
- A correspondência entre os frames e as páginas é feito pela **tabela de páginas** (*page table*)
- A tabela de páginas é mantida em memória
 - ▶ **Registrador da base da tabela de páginas** (*Page-table base register - PTBR*) - aponta para a tabela de páginas
 - ▶ **Registrador do tamanho da tabela de páginas** (*Page-table length register - PTLR*)
- Ainda tem fragmentação interna...

- Assuma que o espaço de endereços seja 2^m . (Como determinamos m ?)
- Assuma que o tamanho da página é 2^n
- O endereço gerado pela CPU é dividido em:
 - ▶ **Número da página** (p) - usado para indexar a tabela de páginas que contém o endereço base de cada página na memória física. Tamanho de $p = m - n$
 - ▶ **Deslocamento na página** (d) - combinado com a base para definir o endereço físico que é enviado à memória. Tamanho de $d = n$







Exemplo de paginação

Assuma $m = 4$, $n = 2$, memória de 32 bytes e páginas de 4 bytes

0	a
1	b
2	c
3	d
4	e
5	f
6	g
7	h
8	i
9	j
10	k
11	l
12	m
13	n
14	o
15	p

logical memory

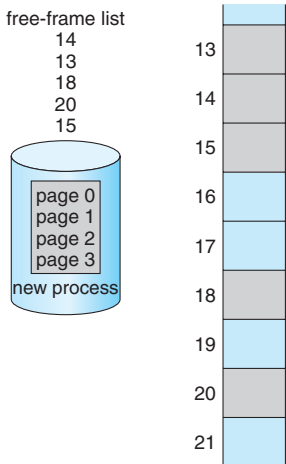
0	5
1	6
2	1
3	2

page table

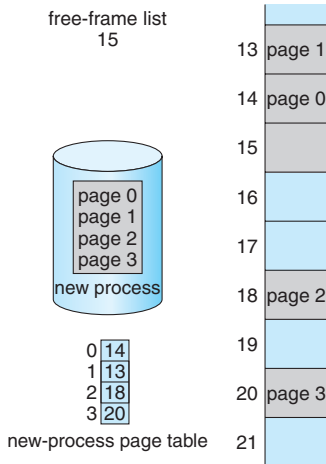
0	
4	i j k l
8	m n o p
12	
16	
20	a b c d
24	e f g h
28	

physical memory

- Calculando fragmentação interna
 - ▶ Tamanho da página = 2.048 bytes
 - ▶ Tamanho do processo = 72.766 bytes
 - ▶ 35 páginas = 1.086 bytes
 - ▶ Fragmentação interna de $2.048 - 1.086 = 962$ bytes
 - ▶ Pior caso = 1 frame - 1 byte
 - ▶ Na média a fragmentação é de frame / 2
 - ▶ Pequenos tamanhos de frames são desejáveis?
 - ▶ Cada entrada na tabela de páginas consome memória
 - ▶ Páginas vêm crescendo com o tempo
 - Solaris dá suporte a dois tipos de páginas: 8KB e 4MB
 - Linux Huge Pages
 - ▶ Por implementação, o processo só pode acessar a sua própria memória



(a)



(b)

(a) antes da alocação

(b) após a alocação

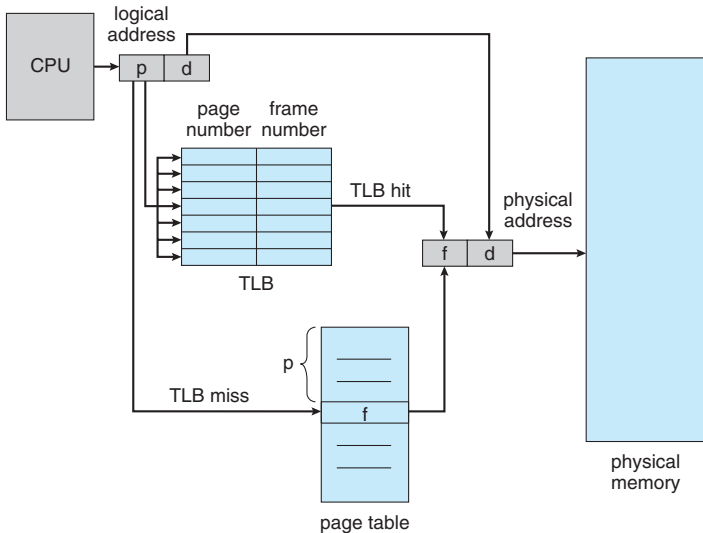
- Se a tabela de memória for mantida em memória, cada instrução e dado precisaria de dois acessos à memória
 - ▶ 1 para a tabela de páginas e 1 para o dado/instrução propriamente dito
- Esse problema pode ser resolvido mantendo um cache da tabela no próprio processador

- **TLB - Translation look-aside buffer** é um hardware específico para guardar as correspondências de páginas e frames
- É uma memória associativa que faz a busca em paralelo em suas entradas

Nº Página	Nº Frame
p_x	F_i
p_y	F_k
p_z	F_j

- Tradução de endereços (p, d)
 - ▶ Se p estiver na TLB pega número do frame
 - ▶ Senão, pega o frame da memória principal e coloca na TLB

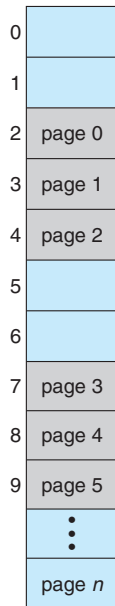
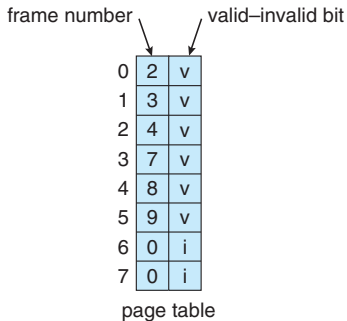
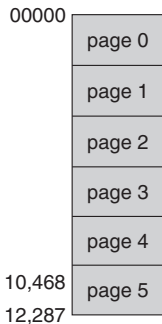
- A TLB é tipicamente pequena (64 a 1024 entradas)
- Em um miss, o valor buscado é mantido na tabela para uma eventual subsequente consulta
 - ▶ E se não houver entradas livres? Políticas de substituição precisam ser consideradas
 - ▶ Algumas entradas podem ser **fixadas** (*wired down*) para acesso rápido permanente
- Algumas TLBs também armazenam **identificadores de espaços de endereçamento** (*address-space identifiers - ASIDs*) que identificam a qual processo aquela entrada diz respeito
 - ▶ Caso contrário a TLB deveria ser esvaziada a cada troca de contexto



- Tempo de acesso à memória = τ unidades de tempo
- Tempo de busca na TLB = ϵ unidades de tempo
 - ▶ Tipicamente é $< 10\%$ do tempo de acesso e não é incomum que seja 0 (é feito em paralelo)
- Taxa de acertos = α
 - ▶ Taxa de acertos - % das vezes que a página é encontrada na TLB. A razão é relacionada ao número de entradas na tabela
- **Tempo Efetivo de Acesso (EAT)**
$$(EAT) = (\tau + \epsilon)\alpha + (2\tau + \epsilon)(1 - \alpha) = \tau(2 - \alpha) + \epsilon$$
- Considere $\epsilon = 2$ ns para buscas na TLB e $\tau = 100$ ns para cada acesso à memória
 - ▶ Se $\alpha = 80\% \rightarrow EAT = 100(2 - 0.8) + 2 = 122$ ns
 - ▶ Considere agora uma taxa de acerto mais realista, de $\alpha = 99\%$
 - $EAT = 100(2 - 0.99) + 2 = 103$ ns

- A proteção de memória é feita através da associação de bits de proteção a cada um dos frames. Esses bits indicam se o frame é apenas leitura, leitura e escrita ou ainda se pode ser executada
- **Válido-Inválido** é um bit que fica associado a cada entrada da tabela de páginas
 - ▶ Válido indica que a página associada está no espaço de endereçamento lógico e é portanto uma página legal
 - ▶ Inválido indica que a página não está no espaço de endereçamento do processo
 - ▶ Pode-se usar também o registrador de comprimento da tabela de páginas (PTLR)
 - ▶ Quaisquer violações serão comunicadas pelo processador ao kernel

Bits válidos e inválidos na tabela de páginas

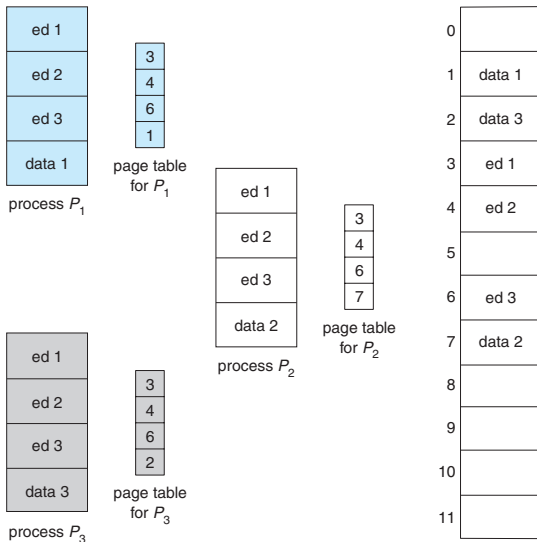


■ Código compartilhado

- ▶ Uma cópia apenas para leitura (**reentrante**) do código compartilhada entre todos os processos
- ▶ Similar à múltiplos processos compartilhando o mesmo espaço de endereçamento
- ▶ Também é útil para comunicação inter-processos se o compartilhamento de páginas em modo de leitura e escrita for permitida

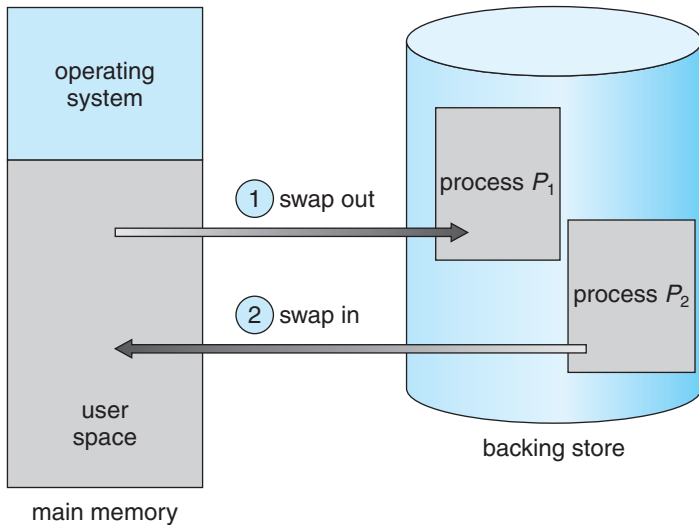
■ Código privado e dados

- ▶ Cada processo mantém uma cópia separada do código e dos dados
- ▶ As páginas para o código privado e para os dados pode aparecer em qualquer lugar no espaço de endereçamento lógico



Swapping

- Um processo pode ser **swapped**, ou retirado, temporariamente da memória para um sistema secundário de armazenamento e mais tarde ser trazido de volta à memória para continuar a execução
 - ▶ Dessa maneira o total de memória disponível para a execução de processos pode ser estendido além da quantidade de memória física da máquina
- **Sistema secundário de armazenamento** - disco ou SSD grande o bastante para acomodar cópias das imagens de todos os processos; é preciso que haja uma maneira direta de acesso a essas imagens
- Sistema mantém uma **fila de prontos** de processos que podem estar tanto na memória quando em disco
- A maior parte do swapping é devido à transferência de dados: o tempo total é diretamente proporcional à quantidade de memória trocada



- Quando um processo for trazido de volta do disco (swap in), ele precisa ser colocado na mesma posição de memória física?
 - ▶ Depende do mecanismo de vinculação em uso
 - ▶ É preciso considerar também operações de E/S pendentes
- Diversas versões de swapping podem ser encontradas na maioria dos SOs modernos. As variações mais comuns:
 - ▶ Swapping está normalmente desabilitada
 - ▶ Swapping é iniciado quando a quantidade de memória livre no sistema cai abaixo de um certo limiar
 - ▶ Swapping é desabilitado novamente quando a quantidade de memória livre passar de um mínimo
- Outra variação é fazer o swap de apenas porções do processo (e não o processo todo) para economizar tempo
- Em geral esse tipo de otimização é feita em conjunto com memória virtual (próxima aula!)

- Se o processo a ser colocado para execução não estiver em memória e não houver espaço suficiente para acomodá-lo, então precisamos fazer o swap out de um processo em memória para disco
- O tempo para a troca de contexto pode se tornar muito alto
- Considere um disco com taxa média de escrita de 50MB/s e um processo de 100MB
 - ▶ Tempo para swap out: 2000ms
 - ▶ Adiciona-se o tempo para swap in de um processo (que podemos supor tenha aproximadamente o mesmo tamanho)
 - ▶ Tempo total aproximado: 4000ms
- Pode-se diminuir o tempo informando ao SO qual parte da memória está efetivamente sendo usada
 - ▶ `request_memory()` e `release_memory()`

- Requisições pendentes de E/S - Não se pode fazer o swap out
 - ▶ Alternativa seria fazer E/S em um buffer do SO (**double buffering**). Contudo diminui o desempenho do sistema
- Swapping padrão não é usado em sistemas operacionais modernos
 - ▶ A versão modificada é bem comum

- Não é tipicamente suportado. Sistemas móveis tipicamente usam memórias Flash que
 - ▶ Tem um número limitado de ciclos de escrita (Opa! E o SSD de desktops/notebooks?)
 - ▶ Baixa taxa de transferência entre a CPU e a memória Flash
- Tipicamente os sistemas móveis empregam outros sistemas para liberar memória em caso de necessidade
 - ▶ iOS **pede** para que os apps liberem memória voluntariamente
 - Dados apenas de leitura são descartados e lidos novamente da Flash se necessário
 - Caso o app não libere memória suficiente ele pode ser morto
 - ▶ Android mata as apps se estiver com pouca memória, mas antes grava o **estado da aplicação** para memória para reinício rápido
 - ▶ Ambos os sistemas têm suporte à paginação