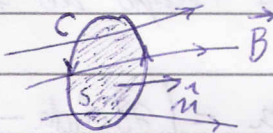


Equações de Maxwell

Introdução do tempo nas equações do eletromagnetismo. Nos problemas dependentes do tempo, os fenômenos elétricos e magnéticos deixam de ser independentes. Campos magnéticos variáveis no tempo produzem campos elétricos e vice-versa.

1) A lei da indução de Faraday

Faraday em 1831 observou que a variação do fluxo magnético por uma espira produz uma voltagem induzida ou força eletromotriz \mathcal{E} .



$$\text{fluxo magnético: } \Phi = \int_S \vec{B} \cdot \hat{n} da \quad (6.1)$$

$$\text{força eletromotriz: } \mathcal{E} = \oint_c \vec{E}' \cdot d\vec{l} \quad (6.2)$$

Matematicamente, formula-se a lei de indução de Faraday:

$$\mathcal{E} = -K \frac{d\Phi}{dt} \quad (6.3)$$

Lei de Lenz (sinal de menos): o sentido da corrente induzida pela força eletromotriz é tal que se opõe à modificação de fluxo.

$$[K] = (\text{cm/s})^{-1}$$

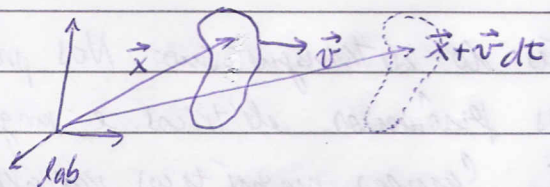
$K = K_3 = 1/c$ no sistema Gaussiano, $K = 1$ no MKSA

$$[K] = \left[\frac{\oint \vec{E}' \cdot d\vec{l}}{\frac{d}{dt} \int \vec{B} \cdot \hat{n} da} \right] = \frac{El}{(Bl^2)/t} = \frac{Et}{Bl} = \frac{Et}{l} \frac{I}{\frac{d\Phi}{dt}} = \frac{Et}{l} \frac{l}{t E_0} = 1$$

$$\text{Agora: } \mathcal{E} = -K \frac{d\Phi}{dt} \Rightarrow \oint_c \vec{E}' \cdot d\vec{l} = -K \frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot \hat{n} da \quad (6.4)$$

o fluxo pode ser modificado pela modificação de \vec{B} ou por modificações no circuito (forma, orientação ou posição)

Se o circuito estiver em movimento com velocidade \vec{v} e \vec{E}' é medido no referencial do circuito (ou referencial próprio)



Como \vec{B} é função das coordenadas espaciais e do tempo $\vec{B}(x,y,z,t)$:

$$d\vec{B} = \frac{\partial \vec{B}}{\partial x} dx + \frac{\partial \vec{B}}{\partial y} dy + \frac{\partial \vec{B}}{\partial z} dz + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} dt \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{B}}{dt} = \frac{\partial \vec{B}}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial z} \frac{dz}{dt} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \frac{dt}{dt} = (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{B} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

onde encontramos a derivação convectiva: $\frac{d}{dt} = \vec{v} \cdot \vec{\nabla} + \frac{\partial}{\partial t}$

Usando agora: $\vec{\nabla} \times (\vec{v} \times \vec{B}) = \vec{v} \cdot (\vec{\nabla} \vec{B}) - (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{B}$

calculamos a derivada total em relação ao tempo do fluxo magnético pelo circuito móvel:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot \hat{n} da &= \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da + \int_S (\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{B} da = \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da - \int_S \vec{\nabla} \times (\vec{v} \times \vec{B}) da \\ &= \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da + \int_S \vec{\nabla} \times (\vec{B} \times \vec{v}) da = \leftarrow \text{T. de Stokes} \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot \hat{n} da = \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da + \oint_C (\vec{B} \times \vec{v}) \cdot d\vec{l} \quad (6.5)$$

daí: $\oint_C [\vec{E}' - K(\vec{v} \times \vec{B})] \cdot d\vec{l} = -K \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da \quad (6.6)$

esta equação é equivalente à lei de Faraday aplicada ao circuito no referencial do laboratório (sob transformação de Galileu)

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = -K \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da \quad (6.7)$$

de onde concluímos que o campo elétrico \vec{E}' no sistema em movimento está relacionado ao campo elétrico \vec{E} no laboratório por:

$$\boxed{\vec{E}' = \vec{E} + K(\vec{v} \times \vec{B})} \quad (6.8)$$

Uma partícula em repouso, no seu referencial (próprio), estará sujeita a uma força $q\vec{E}'$. Quando se observa do laboratório, contudo,

estará sujeita a uma força $q(\vec{E} + K(\vec{v} \times \vec{B}))$ que deve ser igual a $q\vec{E}'$, pela hipótese da invariância de Galileu. Então, no laboratório observa-se uma força adicional: $\vec{F}_v = qK(\vec{v} \times \vec{B})$

Mas, a carga em movimento representa uma corrente: $\vec{J} = q\vec{v}\delta(\vec{x}-\vec{x}')$
Lembrando que $\vec{F} = \int \vec{J}(\vec{x}) \times \vec{B}(\vec{x}) d^3x$ (5.12)

$$\text{vem: } \vec{F}_v = \int \vec{J}(\vec{x}') \times \vec{B}(\vec{x}) d^3x' = q \int \vec{v} \times \vec{B}(\vec{x}') \delta(\vec{x}-\vec{x}') d^3x' = q(\vec{v} \times \vec{B})$$

de onde concluímos que $K=1 \Rightarrow \boxed{\vec{E}' = \vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}}$ (6.10)

e a lei de Faraday fica: $\boxed{\oint_c \vec{E}' \cdot d\vec{l} = - \frac{d}{dt} \int_s \vec{B} \cdot \hat{n} da}$ (6.9)

onde \vec{E}' é o campo elétrico no referencial próprio, e d/dt é a derivada total do fluxo magnético

Mantendo-se o circuito fixo no referencial escolhido (\vec{E} e \vec{B} no mesmo sistema):

$$\oint_c \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_s (\vec{v} \times \vec{E}) \cdot \hat{n} da = - \int_s \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} da \Rightarrow \boxed{\vec{v} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0}$$
 (6.11)

sendo esta a generalização dependente do tempo para a equação da eletrostática $\vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$ e é a forma diferencial da lei de Faraday.

2) Energia num campo magnético

Seja um circuito com corrente I , se tivermos um fluxo magnético variável $d\Phi/dt$ aparecerá uma força eletromotriz $\mathcal{E} = - \frac{d\Phi}{dt}$. Se quisermos manter a corrente I devemos

introduzir um agente externo com voltagem $V = -\mathcal{E} = \frac{d\Phi}{dt}$.

A potência deste agente é $P = VI = -\mathcal{E}I$ e o trabalho total

que ele realiza : $\delta W = -\int \epsilon I dt = I \int \frac{dF}{dt} dt = I \delta F$

onde δF é a variação total do fluxo magnético pelo circuito:

$$\delta W = I \int_S d^2x (\delta \vec{B} \cdot \hat{n})$$

como $\delta \vec{B} = \nabla \times \delta \vec{A} \Rightarrow \delta W = I \int_S d^2x (\nabla \times \delta \vec{A}) \cdot \hat{n} = I \oint_C d\vec{l} \cdot \delta \vec{A}$

utilizando a densidade de corrente \vec{J} : $I d\vec{l} \rightarrow \vec{J} d\tau d\vec{l} = \vec{J} d^3x$

onde $d\tau$ é a seção reta infinitesimal do circuito, assim

$$\delta W = \int d^3x [\vec{J}(\vec{x}) \cdot \delta \vec{A}(\vec{x})] \quad (6.12)$$

da lei de Ampere : $\nabla \times \vec{H} = \vec{J}$, então

$$\nabla \cdot (\vec{p} \times \vec{a}) = \vec{a} \cdot (\nabla \times \vec{p}) - \vec{p} \cdot (\nabla \times \vec{a})$$

$$\delta W = \int_V d^3x [(\nabla \times \vec{H}) \cdot \delta \vec{A}] = \int_V d^3x [\nabla \cdot (\vec{H} \times \delta \vec{A}) + \vec{H} \cdot (\nabla \times \delta \vec{A})] =$$

$$= \underbrace{\int_S d^2x (\vec{H} \times \delta \vec{A}) \cdot \hat{n}}_{=0 \text{ para integração em todo o espaço } (\vec{H} \rightarrow 0 \text{ no infinito})} + \int_V d^3x (\vec{H} \cdot \delta \vec{B})$$

= 0 para integração em

todo o espaço ($\vec{H} \rightarrow 0$ no infinito)

usando agora que $\vec{H} \cdot \delta \vec{B} = \frac{1}{2} \delta (\vec{H} \cdot \vec{B}) \Rightarrow \delta W = \frac{1}{2} \int d^3x (\vec{H} \cdot \vec{B})$

que integrada dá : $W = \frac{1}{2} \int d^3x (\vec{H} \cdot \vec{B}) \quad (6.16)$

onde $W=0$ é o estado para $\vec{B}=0$

por outro lado $\vec{J} \cdot \delta \vec{A} = \frac{1}{2} \delta (\vec{J} \cdot \vec{A})$, cuja integração dá : $W = \frac{1}{2} \int d^3x (\vec{J} \cdot \vec{A}) \quad (6.17)$

3) corrente de deslocamento

Até agora : $\nabla \cdot \vec{D} = \rho$, $\nabla \cdot \vec{B} = 0$
 $\nabla \times \vec{H} = \vec{J}$, $\nabla \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$

contando, essas equações são inconsistentes com a introdução de (campos dependentes) do tempo:

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{H}) = 0 \Rightarrow \quad \text{o que resulta em } \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = 0$$

mas sabemos que para situações dependentes do tempo a conservação da carga requer a equação da continuidade:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$$

Maxwell percebeu que introduzindo a lei de Coulomb:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \frac{\partial \vec{\nabla} \cdot \vec{D}}{\partial t} = \vec{\nabla} \cdot \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) = 0$$

devido a densidade de corrente \vec{J} ser substituída por sua generalização: $\vec{J} \rightarrow \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

onde $\vec{J}_D = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ é conhecida como corrente de deslocamento

e a lei de Ampère fica: $\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ (6.27)

e as quatro equações:

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0 \end{array} \right.$$

são conhecidas como equações de Maxwell

3) Equações de Onda Eletromagnéticas no Vácuo

No vácuo: $\vec{H} = \vec{B}/\mu_0$ e $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$

na ausência de fontes, as equações de Maxwell ficam

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} &= 0 & \vec{\nabla} \times \vec{E} &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} & \vec{\nabla} \times \vec{B} &= \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} &= 0 & & & & \end{aligned}$$

calculando o rotacional das equações rotacionais:

$$\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) - \nabla^2 \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} \Rightarrow \boxed{\nabla^2 \vec{E} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = 0}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{B} = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{B}) - \nabla^2 \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} \Rightarrow \boxed{\nabla^2 \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = 0}$$

que são as equações de onda homogêneas para os campos

\vec{E} e \vec{B} com velocidade de propagação $c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} \equiv 299.792.458 \text{ m/s}$

definindo-se o operador D'Alembertiano $\square^2 \equiv \nabla^2 - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}$, vem:

$$\square^2 \vec{E} = 0 \quad \text{e} \quad \square^2 \vec{B} = 0$$

as ondas eletromagnéticas são satisfetas por funções do tipo: $\psi(x-ct)$ em 1-dimensões:

Seja $u = x - ct$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial x} &= \frac{\partial \psi}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial u} \Rightarrow \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right) \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial^2 \psi}{\partial u^2} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial t} &= \frac{\partial \psi}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial t} = -c \frac{\partial \psi}{\partial u} \Rightarrow \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{\partial \psi}{\partial t} \right) \frac{\partial u}{\partial t} = c^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial u^2} \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 \psi}{\partial u^2} = \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \Rightarrow \boxed{\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0}$$

e em 3-dimensões por funções do tipo $e^{i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)}$, onde \vec{k} é um vetor real de componentes k_x, k_y e k_z e $c = \omega/k$ é a velocidade da onda.

$$u_{\mathbf{k}}(\vec{x}, t) = e^{i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)}$$

$$\nabla u_{\mathbf{k}} = \partial_j \exp i(k_j x_j - \omega t) = i k_j \exp i(k_j x_j - \omega t) = i k_j u_{\mathbf{k}} \Rightarrow$$

$$\nabla u_{\mathbf{k}} = i \vec{k} u_{\mathbf{k}} \Rightarrow \nabla^2 u_{\mathbf{k}} = (i \vec{k})^2 u_{\mathbf{k}} \Rightarrow \nabla^2 u_{\mathbf{k}} = -k^2 u_{\mathbf{k}}$$

$$\frac{\partial u_{\mathbf{k}}}{\partial t} = -i \omega u_{\mathbf{k}} \Rightarrow \frac{\partial^2 u_{\mathbf{k}}}{\partial t^2} = -\omega^2 u_{\mathbf{k}}$$

$$u_{\mathbf{k}} = -\frac{\nabla^2 u_{\mathbf{k}}}{k^2} = -\frac{1}{\omega^2} \frac{\partial^2 u_{\mathbf{k}}}{\partial t^2} \Rightarrow \nabla^2 u_{\mathbf{k}} - \frac{k^2}{\omega^2} \frac{\partial^2 u_{\mathbf{k}}}{\partial t^2} = 0 \Rightarrow \boxed{\nabla^2 u_{\mathbf{k}} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u_{\mathbf{k}}}{\partial t^2} = 0}$$

Incluindo-se as fontes, mostra-se que

$$\nabla^2 \vec{E} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = \vec{\nabla} \left(\frac{\rho}{\epsilon_0} \right) + \mu_0 \frac{\partial \vec{J}}{\partial t} = 4\pi \left(\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \vec{\nabla} \rho + \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\partial \vec{J}}{\partial t} \right) = 4\pi \left(\frac{K_1}{4\pi} \vec{\nabla} \rho + \frac{K_2}{4\pi} \frac{\partial \vec{J}}{\partial t} \right)$$

$$\nabla^2 \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = -\mu_0 \vec{\nabla} \times \vec{J} = -\frac{4\pi}{K_3} \vec{\nabla} \times \vec{J}$$

4) Potencial Vetor e Escalar; Transformações de Calibre

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \Rightarrow \boxed{\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}} \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial \vec{\nabla} \times \vec{A}}{\partial t} = \vec{\nabla} \times \left(\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0 \quad (6.30)$$

$$\text{de onde: } \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\vec{\nabla} \phi \Rightarrow \boxed{\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}} \quad (6.31)$$

e podemos calcular \vec{E} e \vec{B} dos potenciais. O comportamento dinâmico de \vec{A} e ϕ é dado pelas equações não-homogêneas. Fazemos por simplicidade $\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0}$ e $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \vec{\nabla} \cdot \left(-\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = \frac{\rho}{\epsilon_0} \Rightarrow \left[\nabla^2 \phi + \frac{\partial}{\partial t} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \right] \quad (6.32)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \mu_0 \vec{J} \Rightarrow \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - \frac{1}{c^2} \frac{\partial}{\partial t} \left(-\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) =$$

$$= \left[\nabla^2 \vec{A} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \vec{\nabla} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) \right] = -\mu_0 \vec{J} \quad (6.33)$$

mas estas equações não têm formato simétrico e estão acopladas. Podemos desacoplá-las explorando a arbitrariedade na definição dos potenciais:

Fazendo $\vec{A} \rightarrow \vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \chi \Rightarrow \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}'$

mas $\vec{E} \neq -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$, então devemos substituir

$$\phi \rightarrow \phi' = \phi - \frac{\partial \chi}{\partial t} \Rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla} \phi' - \frac{\partial \vec{A}'}{\partial t} =$$

$$= -\vec{\nabla} \phi + \frac{\partial \vec{\nabla} \chi}{\partial t} - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \frac{\partial \vec{\nabla} \chi}{\partial t} = -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

Então, dados os potenciais \vec{A} e ϕ podemos fazer uma transformação de calibre para \vec{A}' e ϕ' sem alterar os campos, tais que:

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \chi \\ \phi' = \phi - \frac{\partial \chi}{\partial t} \end{array} \right., \text{ onde } \chi = \chi(\vec{x}, t)$$

Se a função χ for escolhida tal que tenhamos o calibre de Lorenz: $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}' + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi'}{\partial t} = 0$, as equações dos potenciais são

desacopladas: $\left[\nabla^2 \phi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \right] \quad (6.37)$

$\left[\nabla^2 \vec{A} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu_0 \vec{J} \right] \quad (6.38)$

formando um conjunto de equações de onda equivalentes às equações de Maxwell

Verificando agora a condição para satisfazer o calibre de Lorenz:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A}' + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi'}{\partial t} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \nabla^2 \Lambda + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \Lambda}{\partial t} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\nabla^2 \Lambda - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \Lambda}{\partial t^2} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{A} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t}} \quad (6.40)$$

A função que procuramos satisfaz a equação de onda com fonte $(\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t}) / 4\pi$

Definindo o operador D'Alembertian: $\square^2 \equiv \nabla^2 - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}$

Todas as funções de onda clássicas satisfazem a equação:

$$\square^2 \psi(\vec{x}, t) = -4\pi f(\vec{x}, t)$$

O calibre de Coulomb ou calibre transversal é definido pela condição $\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$. Nesta calibre o potencial escalar satisfaz a equação de Poisson:

$$\Rightarrow \nabla^2 \phi = -\rho / \epsilon_0$$

(por isso, calibre de Coulomb!)

cuja solução é $\phi(\vec{x}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{x}', t') d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$

que é o potencial coulombiano instantâneo devido a densidade de carga $\rho(\vec{x}, t)$.

O potencial vetor obedece a equação de onda inhomogênea

da) análogas $\rightarrow \boxed{\square^2 \vec{A} = -\mu_0 \vec{J} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial (\vec{\nabla} \phi)}{\partial t}}$

Dadas as fontes ρ e \vec{J} podemos inicialmente encontrar o potencial escalar e, posteriormente, o potencial vetor. Observamos agora:

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{\nabla} \phi}{\partial t} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{\vec{\nabla}}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{x}', t') d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right] = \frac{1}{c^2 4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{\nabla}}{\partial t} \int \frac{\partial \rho(\vec{x}', t')}{\partial t} \frac{d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} =$$

$$= -\frac{1}{c^2 4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{\nabla}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \int \vec{\nabla}' \cdot \vec{J}(\vec{x}', t') d^3x' = -\mu_0 \left(\frac{\vec{\nabla}}{4\pi} \int \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}(\vec{x}', t') d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right)$$

uma vez que este termo envolve o gradiente de uma função, necessariamente

seu rotacional é nulo, o que significa ser a componente longitudinal do campo vectorial \vec{J} :

$$\vec{J}_l = \frac{-1}{4\pi} \vec{\nabla} \int \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x', \quad \text{tal que } \vec{\nabla} \times \vec{J}_l = 0 \text{ e que}$$

$$\square^2 \vec{A} = -\mu_0 (\vec{J} - \vec{J}_l) = -\mu_0 \vec{J}_t, \quad \text{onde } \vec{J}_t \text{ é a componente tangencial de } \vec{J}, \text{ tal que } \vec{\nabla} \cdot \vec{J}_t = 0$$

Dada uma função vectorial da posição, é sempre possível decompor-la em componentes longitudinais e transversais:

$$\vec{J} = \vec{J}_l + \vec{J}_t$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{J}_l = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{J} = \vec{\nabla} \times \vec{J}_t$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J}_t = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = \vec{\nabla} \cdot \vec{J}_l$$

Lembrando que (da magnetostática):

$$\vec{\nabla} \cdot \int \frac{\vec{J}(\vec{x}') d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} = \int d^3x' \vec{J} \cdot \vec{\nabla} \left(\frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right) = - \int d^3x' \vec{J} \cdot \vec{\nabla}' \left(\frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right) =$$

$$= - \int d^3x' \vec{\nabla}' \cdot \left(\frac{\vec{J}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right) + \int d^3x' \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} =$$

$$= - \oint d^2x' \frac{\vec{J} \cdot \hat{n}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} + \int \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x'$$

e que $\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{J}) = \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{J} + \square^2 \vec{J}$, vem:

$$\vec{J}_t = \vec{J} - \vec{J}_l = \vec{J} + \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \int \frac{\vec{\nabla}' \cdot \vec{J}}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x' = \vec{J} + \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \left(\vec{\nabla} \cdot \int \frac{\vec{J} d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right) =$$

$$= \vec{J} + \frac{1}{4\pi} \left(\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \int \frac{\vec{J} d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} + \square^2 \int \frac{\vec{J} d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right) =$$

$$= \vec{J} + \frac{1}{4\pi} \left(\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \int \frac{\vec{J} d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} + \int \vec{J} \square^2 \left(\frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \right) d^3x' \right) =$$

$$= \vec{J} + \frac{1}{4\pi} \left(\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \int \frac{\vec{J} d^3x'}{|\vec{x} - \vec{x}'|} - 4\pi \int \vec{J}(\vec{x}') \delta(\vec{x} - \vec{x}') d^3x' \right) \Rightarrow$$

$$\vec{J}_t = \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \int \frac{\vec{J}(\vec{x}', t)}{|\vec{x} - \vec{x}'|} d^3x'$$

Mostrando que a equação de onda para \vec{A} no calibre de Coulomb ou calibre transversal: $\square^2 \vec{A} = -\mu_0 \vec{J}_t$