

# Introdução a Grafos

**Letícia Rodrigues Bueno**

UFABC

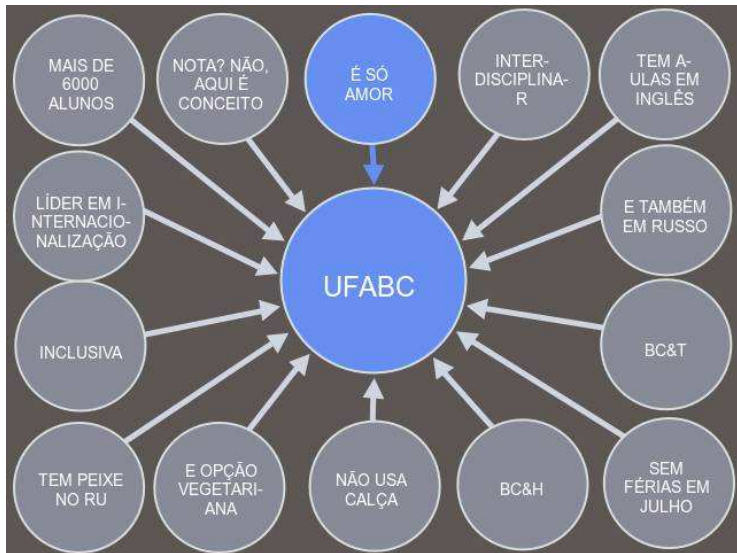
## Teoria dos Grafos - Motivação

- **Objetivo:** aprender a resolver problemas;
- **Como:** usando grafos para modelar os problemas;
- **Grafos:** ferramenta fundamental de abstração;
- Abstraímos um problema real (usando grafos) e o solucionamos através de algoritmos;

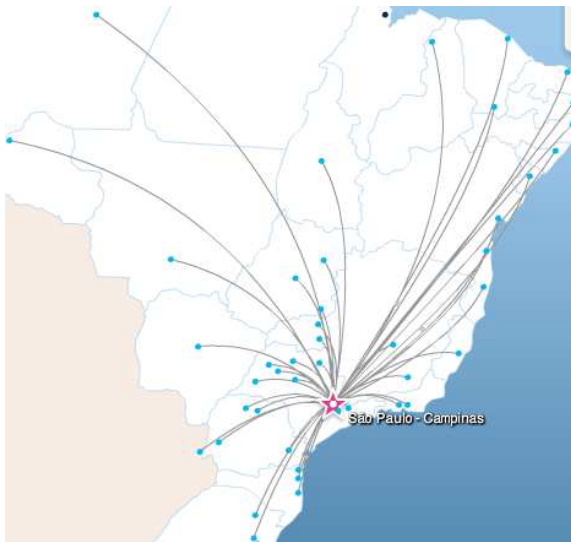
## Definição de Grafos

- Um **grafo** é um conjunto de objetos chamados **vértices** ou nós, ligados por retas chamadas **arestas**;
- Abstração que permite codificar relacionamentos entre pares de objetos;
- **Objetos**: cidades, pessoas, países, empresas, etc;
- **Relacionamentos**: amizade, conectividade, idioma, etc;

## Exemplo de grafo



## Vôos Aéreos: Azul Linhas Aéreas



Fonte: <http://www.voeazul.com.br/>

## Vôos Aéreos: Webjet Linhas Aéreas



Fonte: <http://www.webjet.com.br/>

## Vôos Aéreos: TAM Linhas Aéreas



Fonte: <http://www.tam.com.br/>

## Número de Bacon

Robert Downey Jr.  
has a Bacon number  
of 2.

Find a different link



Robert Downey Jr.

was in

Chaplin (1992)

with

Kevin Dunn (I)

was in

Stir of Echoes (1999)

with

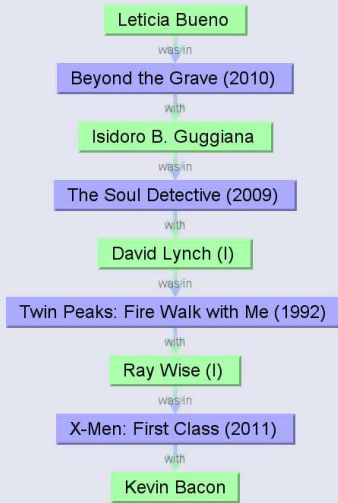
Kevin Bacon



## Número de Bacon

leticia bueno has a Bacon number of 4.

Find a different link



## Número de Erdős - Equivalente Nerd do Número de Bacon :)



- Paul Erdős: famoso matemático húngaro;
- Trabalhou com centenas de colaboradores;
- Publicou mais de 1.400 artigos;
- Número de Erdős é um tributo divertido criado pelos amigos;
- Paul Erdős tem número de Erdős 0;
- Os colaboradores diretos tem número 1;
- Os colaboradores dos colaboradores tem número 2 e assim por diante;

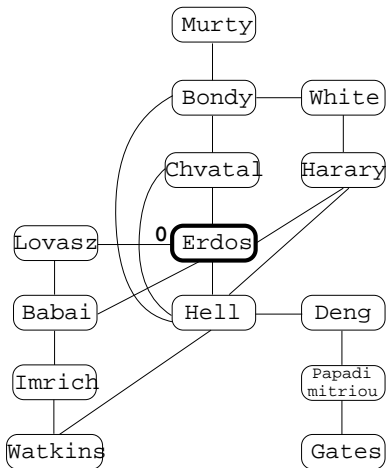
## Número de Erdős: Definição

- Dada uma lista de pessoas e as relações de colaboração entre elas, qual é o número de Erdős de cada pessoa?

## Número de Erdős: Definição

- Dada uma lista de pessoas e as relações de colaboração entre elas, qual é o número de Erdős de cada pessoa?
- Este problema pode ser modelado através de um grafo:
  - As pessoas são os vértices;
  - As relações de colaboração são as arestas.

## Número de Erdős: Exemplo



## Definição Formal de Grafo

Um **grafo**  $G$  é uma tripla ordenada  $G = (V, E, \psi)$ , onde

- $V$  é um conjunto finito e não vazio de **vértices**,
- $E$  é um conjunto finito de **arestas** e
- $\psi : E \rightarrow V \times V$  é uma função de incidência que associa a cada aresta  $e$  de  $G$  um par de vértices  $u$  e  $v$ , notação  $\psi(e) = uv$  (ou  $\psi(e) = vu$ , onde a ordem não é importante);

## Algumas definições

- Os vértices  $u$  e  $v$  são chamados de **extremos** de  $e$ ;
- O vértice  $u$  é **vizinho** de  $v$  e vice-versa;
- A aresta  $e$  é **incidente** em  $u$  e  $v$ ;
- O par de vértices  $u$  e  $v$  são **adjacentes**;
- **Arestas paralelas** ou **múltiplas**: arestas diferentes compartilhando os mesmos extremos;
- Se a função de incidência admite arestas com vértices  $u$  e  $v$  iguais ( $u = v$ ), então o grafo contém **laços** (ou **loops**, em inglês);

## Grafo simples

- **Grafo simples**: não contém laços nem arestas múltiplas;
- Nesse caso, como a função de incidência está bem definida pelos extremos de cada aresta, pode-se omitir a função de incidência da definição de grafos.
- Portanto, um grafo é uma dupla  $G = (V, E)$  e  $e = uv$  onde anteriormente  $\psi(e) = uv$ .

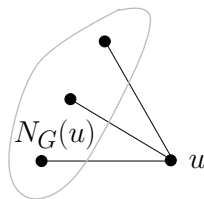


## Algumas definições

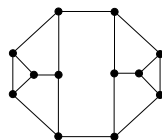
- **grafo trivial**: tem apenas um vértice (caso contrário, é **não-trivial**);
- Denotaremos:  $|V| = n$  e  $|E| = m$ ;
- **ordem do grafo**:  $|V| = n$ ;
- **tamanho do grafo**:  $|V| + |E| = n + m$ ;
- **grau** de um vértice  $u$ : notação  $d(u)$ , é o tamanho do conjunto dos vértices adjacentes ao vértice  $u$ ;
- $\delta(G)$ : grau mínimo de um grafo  $G$ ;
- $\Delta(G)$ : grau máximo de um grafo  $G$ ;
- **vértice isolado**: vértice com grau 0;
- **vértice universal**: vértice  $u$  com  $d(u) = n - 1$ ;

## Algumas definições

- **grafo regular**: todos os vértices tem o mesmo grau;
- **grafo cúbico**: todo vértice  $u$  de  $G$  tem  $d(u) = 3$ ;
- **vizinhança aberta** de um vértice  $u$ : denotada por  $N_G(u)$ , consiste no conjunto de vértices adjacentes a  $u$ ;
- **vizinhança fechada** de um vértice  $u$ : denotada por  $N_G[u]$ , é  $N_G(u) \cup \{u\}$ ;



(a) Vizinhança aberta de um vértice  $u$ .



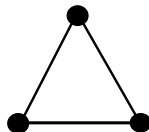
(b) Grafo cúbico.

## Grafo completo

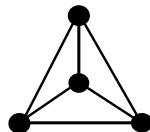
- **grafo completo**: notação  $K_n$ , todos os vértices são dois a dois adjacentes.



(c)  $K_2$



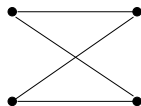
(d)  $K_3$



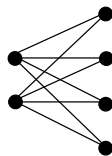
(e)  $K_4$

## Grafo bipartido

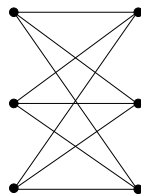
- **grafo bipartido**: existe bipartição de  $V$  em dois subconjuntos  $V_1$  e  $V_2$ , tal que toda  $e \in E$  tem um extremo em  $V_1$  e um extremo em  $V_2$ ;
- **grafo bipartido completo**: notação  $K_{n,m}$ , cada vértice de uma partição é adjacente a todos os vértices da outra partição.



(f)  $K_{2,2}$



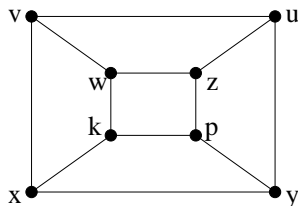
(g)  $K_{2,4}$



(h)  $K_{3,3}$

## Passeio, caminho e ciclo

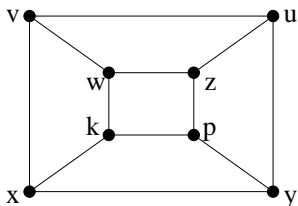
- **passeio**: seqüência de vértices e arestas  
 $P = (u = u_1, u_1 u_2, u_2, \dots, u_{k-1}, u_{k-1} u_k, u_k = v)$ ;
- **passeio fechado**: passeio onde  $u = v$ ;
- **caminho**: passeio que não repete vértices;
- dois caminhos  $C_1$  e  $C_2$  entre  $u$  e  $v$  são **disjuntos** se  $(C_1 \cap C_2) \setminus \{u, v\} = \emptyset$ ;
- **ciclo**:  $C_1 \cup C_2$  onde  $u$  e  $v$  são distintos;



**Figure :**  $(v, u, z, p, y, u, v)$  é um passeio fechado; (b)  $(v, u, y)$  e  $(v, w, k, p, y)$  são dois possíveis caminhos entre  $v$  e  $y$ ; (c)  $(v, u, y, x, v)$  é um ciclo.

## Comprimento de caminho e ciclo

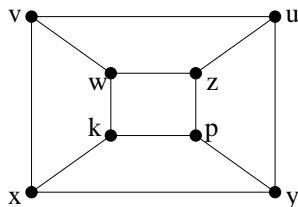
- O **comprimento** de um caminho ou ciclo é o número de suas arestas;
- Um caminho ou ciclo de comprimento  $k$  é chamado um  **$k$ -caminho** ou  **$k$ -ciclo**, respectivamente.



**Figure :** O caminho  $(v, u, y)$  tem comprimento 2 (2-caminho) e o caminho  $(v, w, k, p, y)$  tem comprimento 4 (4-caminho); o ciclo  $(v, u, y, x, v)$  tem comprimento 4, ou seja, é um 4-ciclo.

## Algumas definições

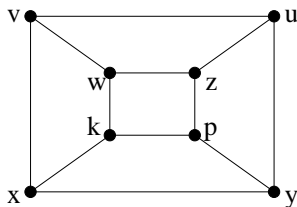
- **grafo conexo**: existe um caminho entre qualquer par de vértices de  $G$ . Caso contrário, o grafo é **desconexo**;
- **distância** entre um par de vértices  $x$  e  $y$ : notação  $d_G(x, y)$ , é o comprimento do caminho mais curto entre  $x$  e  $y$  em  $G$ . Se não existe qualquer caminho conectando  $x$  e  $y$  em  $G$ , então  $d_G(x, y) = \infty$ ;



**Figure :**  $d_G(v, y) = 2$  porque menor caminho possível entre  $v$  e  $y$  tem comprimento 2.

## Grafo hamiltoniano

- **Caminho hamiltoniano**: caminho que contém todos os vértices do grafo;
- **Ciclo hamiltoniano**: ciclo que contém todos os vértices do grafo;
- **Grafo hamiltoniano**: grafo que contém um ciclo hamiltoniano;



**Figure :**  $(v, u, y, x, k, w, z, p)$  é um caminho hamiltoniano e  $(v, u, z, w, k, p, y, x, v)$  é um ciclo hamiltoniano.



## Grafo euleriano

- **trilha**: passeio que não repete arestas;
- **trilha euleriana**: trilha que passa por toda aresta do grafo;
- **trilha euleriana fechada**: passeio fechado que passa por cada aresta do grafo exatamente uma vez;
- **grafo euleriano**: grafo que contém trilha euleriana fechada.

### Teorema

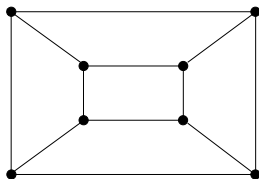
*Um grafo conexo  $G = (V, E)$  é euleriano se e somente se não tem vértices de grau ímpar.*

### Teorema

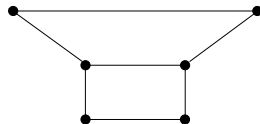
*Um grafo conexo  $G = (V, E)$  tem uma trilha euleriana se e somente se tem apenas dois vértices de grau ímpar.*

## Subgrafos

- Um grafo  $H = (V(H), E(H))$  é um **subgrafo** de  $G = (V(G), E(G))$  se  $V(H) \subseteq V(G)$  e  $E(H) \subseteq E(G)$ ;
- $H$  é **subgrafo próprio** de  $G$  se  $H$  é subgrafo de  $G$  onde  $V(H) \neq V(G)$  ou  $E(H) \neq E(G)$ , notação  $H \subsetneq G$ ;
- $H \subsetneq G$  é **subgrafo induzido** de  $G$  se  $H$  é subgrafo de  $G$  e, para todo par de vértices  $u$  e  $v$  em  $H$ ,  $uv \in E(H)$  se e somente se  $uv \in E(G)$ ;



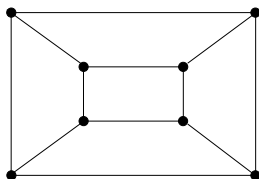
(a) Grafo  $G$



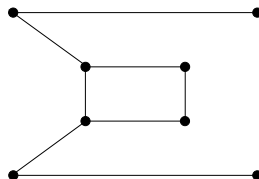
(b) Subgrafo induzido de  $G$

## Subgrafos

- $H$  é **subgrafo gerador** de  $G$  se  $V(G) = V(H)$  e  $E(H) \subset E(G)$ .



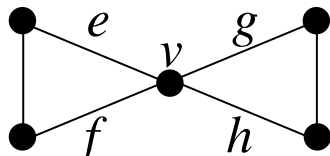
(c) Grafo  $G$



(d) Subgrafo gerador de  $G$

## Conectividade em vértices

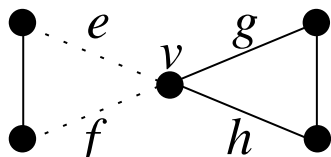
- **corte de vértices**: subconjunto  $V'$  de  $V(G)$  tal que  $G - V'$  é desconexo;
- **$k$ -corte de vértices**: corte de vértices com  $k$  elementos;
- **conectividade**  $\kappa(G)$ : menor  $k$  para o qual  $G$  tem  $k$ -corte de vértices. Então  $G$  é  **$k$ -conexo em vértices** ou  **$k$ -conexo**;
- grafo *biconexo*: grafo 2-conexo;
- **articulação** ou **vértice de corte**: vértice  $v \in V(G)$  tal que  $V' = \{v\}$  é um corte de vértices de  $G$ ,  $v \in V'$  e  $|V'| = 1$ ;



**Figure :** Grafo 1-conexo em vértices.

## Conectividade em arestas

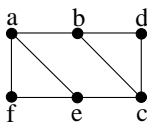
- **corte de arestas**: subconjunto  $E'$  de  $E(G)$  tal que  $G - E'$  é desconexo ou trivial;
- **$k$ -corte de arestas**: corte de arestas com  $k$  elementos;
- **conectividade em arestas**  $\kappa'(G)$ : menor  $k$  para o qual  $G$  é desconexo ou trivial. Então  $G$  é  $k$ -conexo em arestas;
- **ponte**: aresta  $uv \in E(G)$  tal que  $E'$  é um corte de arestas de  $G$ ,  $uv \in E'$  e  $|E'| = 1$ ;



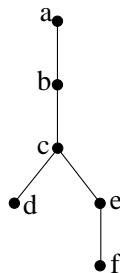
**Figure :** Grafo 2-conexo em arestas.

## Árvores

- **grafo acíclico**: grafo que não contém ciclos;
- **árvore**: grafo acíclico;
- árvore  $T = (V(T), E(T))$  contém único caminho entre qualquer  $v, w \in V(T)$ ;
- **árvore geradora**: se árvore  $T$  é subgrafo gerador de  $G$ ;
- **floresta**: grafo acíclico (não necessariamente conexo), cada componente conexo de uma floresta pe uma árvore;

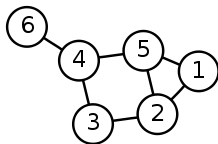
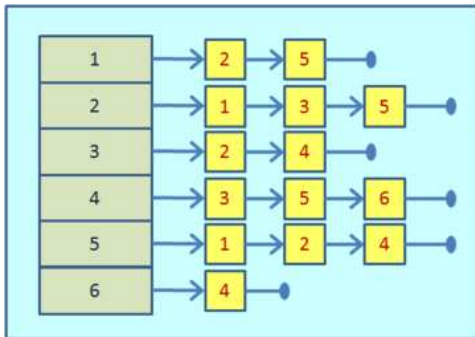


(a) Grafo  $G$



(b) Árvore geradora  $T$  de  $G$

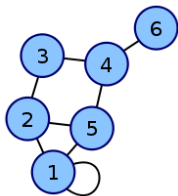
## Representação Computacional: Lista de Adjacências

(c)  $G$ (d) Lista de Adjacências de  $G$ 

**Vantagem:** espaço em memória  $\Theta(n + m)$ .

**Desvantagem:** determinar se aresta está em  $G$  exige percorrer lista de adjacências.

## Representação Computacional: Matriz de Adjacências

(e)  $H$ 

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

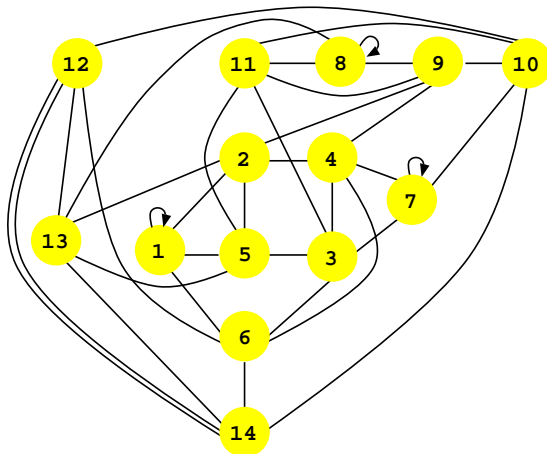
(f) Matriz de Adjacências de  $H$ 

**Vantagem:** determinar se aresta está em  $G$  exige  $O(1)$ .

**Desvantagem:** espaço em memória  $\Theta(n^2)$ .



## Representação Computacional: E esse grafo?



(g)  $G_1$

## Exercícios

1. Considere  $G = (V, E)$ ,  $n = |V|$ ,  $m = |E|$  e grafos não-orientados. Calcule a complexidade no pior caso de:

| <b>Problema</b>                              | <b>Matriz Adjacências</b> | <b>Lista Adjacências</b> |
|--|---------------------------|--------------------------|
| Espaço em memória                            |                           |                          |
| Buscar vértices adjacentes de um vértice $v$ |                           |                          |
| Conferir adjacência dos vértices $u$ e $v$   |                           |                          |
| Visitar todas as arestas                     |                           |                          |
| Calcular o grau de um vértice $v$            |                           |                          |

## Bibliografia Utilizada

CORMEN, T. H.; LEISERSON, C. E.; RIVEST, R. L. e STEIN, C.  
Algoritmos: teoria e prática. 2<sup>a</sup> edição, Campus, 2002.

BONDY, J.A. e MURTY, U.S.R., Graph Theory, Graduate Texts in  
Mathematics, Springer, vol. 244, 2008.