

Função de Transição Estendida

MCTA015-13 - Linguagens Formais e Automata

Prof. Maycon Sambinelli

m.sambinelli@ufabc.edu.br

Centro de Matemática, Computação e Cognição
Universidade Federal do ABC

Autômato Finito Determinístico

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Determinístico.

A função de transição estendida de M : $\hat{\delta}(q, \omega)$

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Determinístico.

A função de transição estendida de M : $\hat{\delta}(q, \omega)$

- Entrada: um estado q e uma cadeia ω

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Determinístico.

A função de transição estendida de M : $\hat{\delta}(q, \omega)$

- Entrada: um estado q e uma cadeia ω
- Saída: o estado ativo de M após o processamento de toda a cadeia ω , começando a execução pelo estado q

Definição

Dado um Autômato Finito Determinístico $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$.

A **função de transição estendida** de M é a função

$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$ definida como:

$$\hat{\delta}(q, \omega) = \begin{cases} q & \text{se } \omega = \varepsilon \\ \delta(\hat{\delta}(q, \alpha), a) & \text{se } \omega = \alpha a \text{ e } a \in \Sigma \end{cases}$$

Autômatos finitos determinísticos - Exemplo

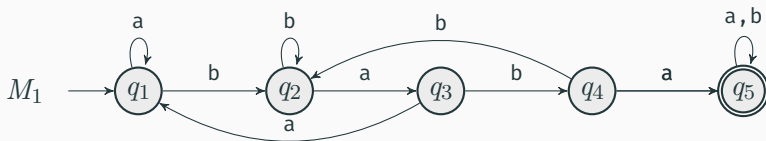
Seja $M_1 = (Q_1, \Sigma_1, \delta_1, q_1, F_1)$ o AFD tal que

$Q_1 = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_5\}$, $\Sigma_1 = \{\mathbf{a}, \mathbf{b}\}$, $F_1 = \{q_5\}$ e δ_1 é dado por

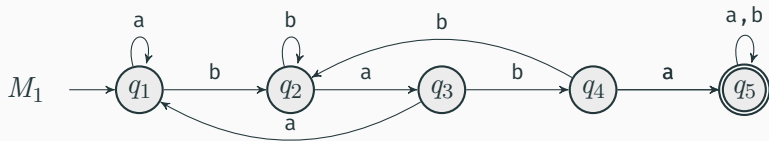
δ_1	a	b
q_1	q_1	q_2
q_2	q_3	q_2
q_3	q_1	q_4
q_4	q_5	q_2
q_5	q_5	q_5

Autômatos finitos determinísticos - Exemplo

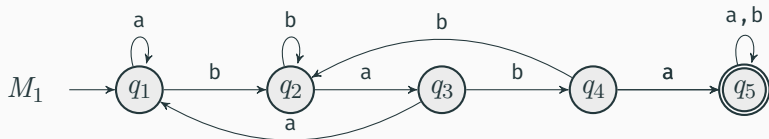
M_1 também pode ser definido por um **diagrama de estados**:



Autômatos finitos determinísticos - Transição Estendida



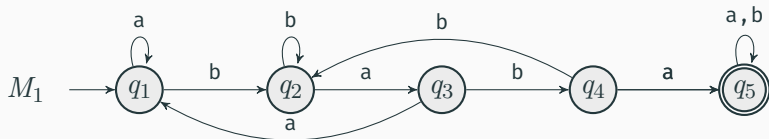
Autômatos finitos determinísticos - Transição Estendida



Exemplo

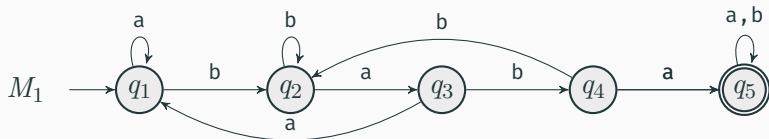
$$\cdot \hat{\delta}_1(q_1, \text{aabba}) = q_3$$

Autômatos finitos determinísticos - Transição Estendida



Exemplo

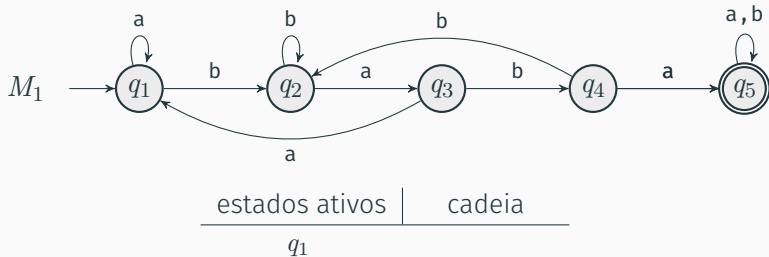
- $\hat{\delta}_1(q_1, \mathbf{aabba}) = q_3$
- $\hat{\delta}_1(q_2, \varepsilon) = q_2$



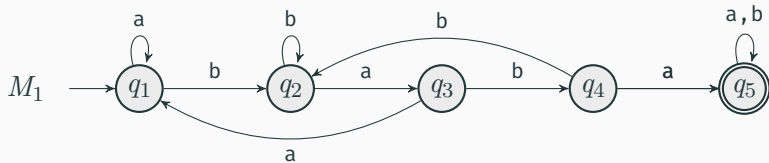
Exemplo

- $\hat{\delta}_1(q_1, \text{aabba}) = q_3$
- $\hat{\delta}_1(q_2, \varepsilon) = q_2$
- $\hat{\delta}_1(q_4, \text{abbba}) = q_5$

Computando $\omega = aabbabaa$ em M_1

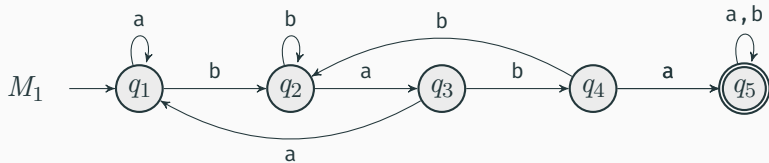


Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



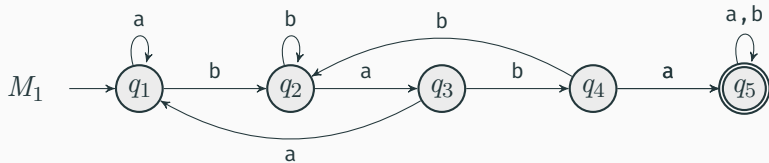
estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



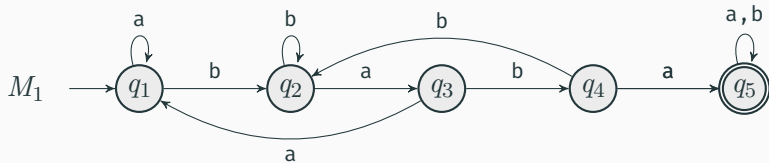
estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	a <u>a</u> bbabaa
q_1	

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



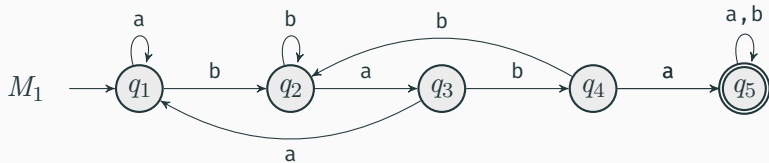
estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	a <u>a</u> bbabaa
q_1	aa <u>b</u> babaa
q_2	

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



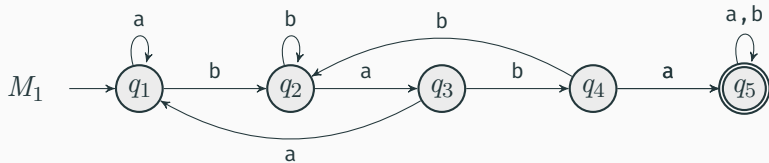
estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	a <u>a</u> bbabaa
q_1	aa <u>b</u> babaa
q_2	aab <u>b</u> abaa
q_2	

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



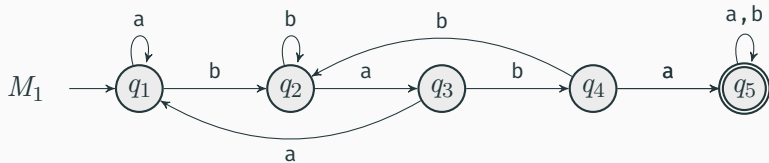
estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	a <u>a</u> bbabaa
q_1	aa <u>b</u> babaa
q_2	aa b abaa
q_2	aa bb abaa
q_3	

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



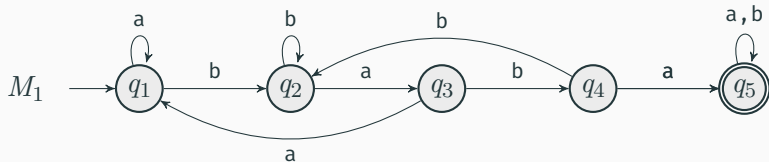
estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	a <u>a</u> bbabaa
q_1	aa <u>b</u> babaa
q_2	aa b abaa
q_2	aa bb abaa
q_3	aa bb a <u>b</u> aa
q_4	aa bb ab <u>a</u> a
q_5	aa bb abaa <u>a</u>
q_5	aa bb abaa <u>_</u>

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



estados ativos	cadeia
q_1	<u>a</u> abbabaa
q_1	a <u>a</u> bbabaa
q_1	aa <u>b</u> babaa
$q_2 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aab})$	aabb <u>a</u> baa
q_2	aabb <u>a</u> baa
q_3	aabbab <u>a</u> a
q_4	aabbabaa <u>a</u>
q_5	aabbabaa <u>a</u>
q_5	aabbabaa <u>_</u>

Computando $\omega = \text{aabbabaa}$ em M_1



estados ativos	cadeia
$q_1 = \hat{\delta}_1(q_1, \varepsilon)$	<u>a</u> abbabaa
$q_1 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{a})$	a <u>a</u> bbabaa
$q_1 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aa})$	aa <u>b</u> babaa
$q_2 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aab})$	aab <u>b</u> abaa
$q_2 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aabb})$	aabb <u>a</u> baa
$q_3 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aabba})$	aabbab <u>a</u>
$q_4 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aabbab})$	aabbab <u>a</u>
$q_5 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aabbaba})$	aabbab <u>a</u>
$q_5 = \hat{\delta}_1(q_1, \text{aabbabaa})$	aabbabaa <u></u>

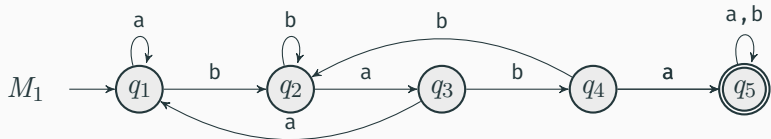
Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_1, F)$ um AFD e seja $\omega = w_1 w_2 \cdots w_n$ uma cadeia sobre Σ . Dizemos que M **aceita** ω se existe uma sequência de estados (r_1, r_2, \dots, r_n) tal que

- $r_1 = q_1$
- $\delta(r_i, w_i) = r_{i+1}, \quad \forall i = 1, \dots, n - 1$
- $r_n \in F$

Definição

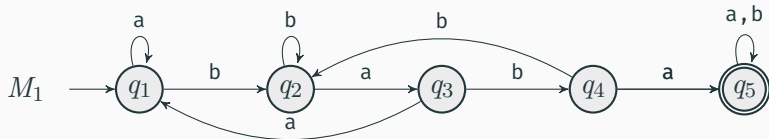
Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_1, F)$ um AFD e seja $\omega = w_1 w_2 \cdots w_n$ uma cadeia sobre Σ . Dizemos que M **aceita** ω se $\hat{\delta}(q_1, \omega) \in F$

Autômatos finitos determinísticos



$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia} \}$$

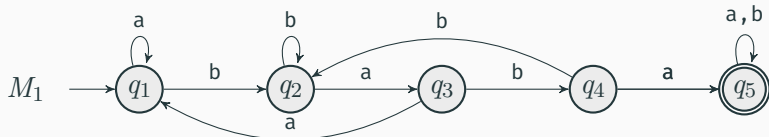
Autômatos finitos determinísticos



$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia} \}$$

Justificativa:

Autômatos finitos determinísticos

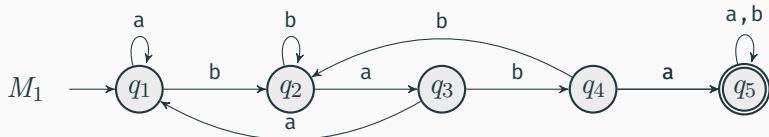


$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia}\}$$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$ não contém o padrão desejado

Autômatos finitos determinísticos

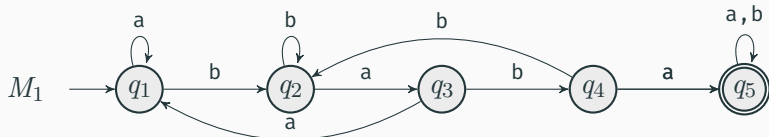


$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia} \}$$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$ não contém o padrão desejado
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$

Autômatos finitos determinísticos

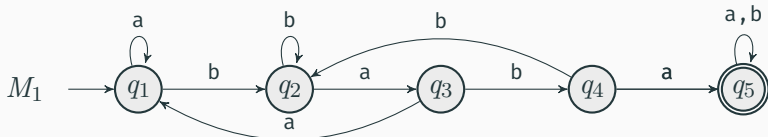


$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia} \}$$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$ não contém o padrão desejado
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_3 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{ba}$ para $\beta \in \Sigma^*$

Autômatos finitos determinísticos

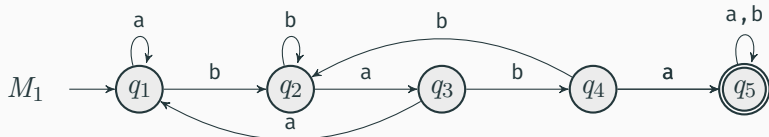


$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia}\}$$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$ não contém o padrão desejado
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_3 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{ba}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_4 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{bab}$ para $\beta \in \Sigma^*$

Autômatos finitos determinísticos



$$L(M_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ como subcadeia}\}$$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$ não contém o padrão desejado
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_3 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{ba}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_4 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{bab}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(q_1, \alpha) = q_5 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{baba}\gamma$ para $\beta, \gamma \in \Sigma^*$

□ Proposição

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFD e seja $q \in Q$. Se $\alpha \in \Sigma^*$ e $\beta \in \Sigma^*$, então

$$\hat{\delta}(q, \alpha\beta) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, \alpha), \beta)$$

Autômato Finito Não Determinístico

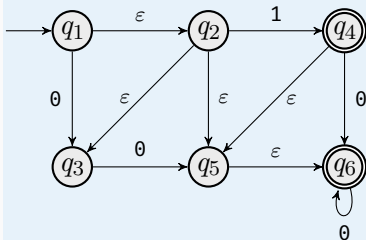
ε -fechamento de um Estado (função E) - Informal

Dado um estado q , o ε -**fechamento de q** , denotado por $E(q)$, é o conjunto de todos os estados alcançáveis a partir de q seguindo 0 ou mais arcos rotulados com ε

ε -fechamento de um Estado (função E) - Informal

Dado um estado q , o ε -fechamento de q , denotado por $E(q)$, é o conjunto de todos os estados alcançáveis a partir de q seguindo 0 ou mais arcos rotulados com ε

Exemplo

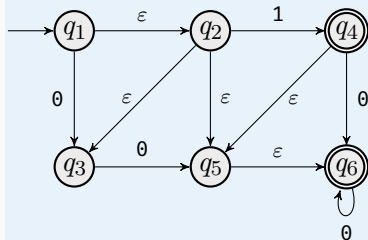


- $E(q_1) = \{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\}$

ε -fechamento de um Estado (função E) - Informal

Dado um estado q , o ε -fechamento de q , denotado por $E(q)$, é o conjunto de todos os estados alcançáveis a partir de q seguindo 0 ou mais arcos rotulados com ε

Exemplo

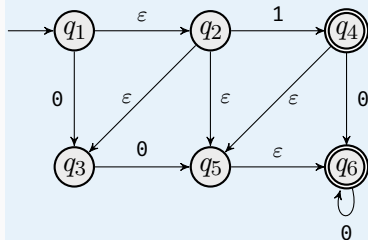


- $E(q_1) = \{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\}$
- $E(q_3) = \{q_3\}$

ε -fechamento de um Estado (função E) - Informal

Dado um estado q , o ε -fechamento de q , denotado por $E(q)$, é o conjunto de todos os estados alcançáveis a partir de q seguindo 0 ou mais arcos rotulados com ε

Exemplo

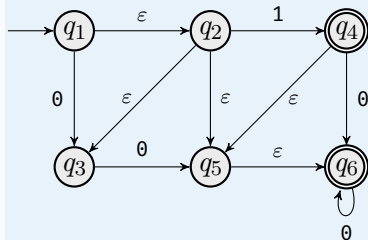


- $E(q_1) = \{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\}$
- $E(q_3) = \{q_3\}$
- $E(q_4) = \{q_4, q_5, q_6\}$

ϵ -fechamento de um Estado (função E) - Informal

Dado um estado q , o ϵ -fechamento de q , denotado por $E(q)$, é o conjunto de todos os estados alcançáveis a partir de q seguindo 0 ou mais arcos rotulados com ϵ

Exemplo



- $E(q_1) = \{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\}$
- $E(q_3) = \{q_3\}$
- $E(q_4) = \{q_4, q_5, q_6\}$

Warning

$q \in E(q)$, sempre!

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Não Determinístico e seja $q \in Q$. O ε -**fechamento** de q , denotado por $E(q)$, é o conjunto definido da seguinte forma:

- $q \in E(q)$
- Se $r \in E(q)$ e $s \in \delta(r, \varepsilon)$, então $s \in E(q)$

Seja $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFN, $S \subseteq Q$, e $a \in \Sigma$.

Seja $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFN, $S \subseteq Q$, e $a \in \Sigma$.

Então:

$$\delta(S, a) = \bigcup_{q \in S} \delta(q, a)$$

Seja $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFN, $S \subseteq Q$, e $a \in \Sigma$.

Então:

$$\delta(S, a) = \bigcup_{q \in S} \delta(q, a)$$

$$E(S) = \bigcup_{q \in S} E(q)$$

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Não Determinístico.

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Não Determinístico.

A Função de transição estendida de M : $\hat{\delta}(q, \omega)$

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Não Determinístico.

A Função de transição estendida de M : $\hat{\delta}(q, \omega)$

- Entrada: um estado q e uma cadeia ω

Função de Transição Estendida (informal)

Seja $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um Autômato Finito Não Determinístico.

A Função de transição estendida de M : $\hat{\delta}(q, \omega)$

- Entrada: um estado q e uma cadeia ω
- Saída: o **conjunto** de estados ativos de M após o processamento de toda a cadeia ω começando a execução pelo estado q

Definição

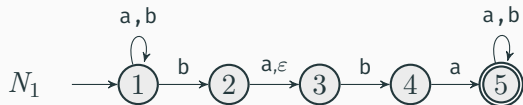
Dado um Autômato Finito Determinístico $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$.

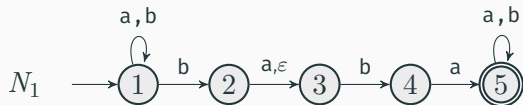
A **função de transição estendida** de M é a função

$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow \mathcal{P}(Q)$ definida como:

$$\hat{\delta}(q, \omega) = \begin{cases} E(q) & \text{se } \omega = \varepsilon \\ E(\delta(\hat{\delta}(q, \alpha), a)) & \text{se } \omega = \alpha a \text{ e } a \in \Sigma \end{cases}$$

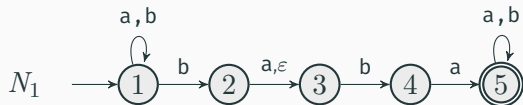
Autômatos finitos não determinísticos - Transição estendida





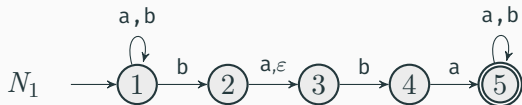
Exemplo

- $\hat{\delta}_1(1, \varepsilon) = E(1) = \{1\}$



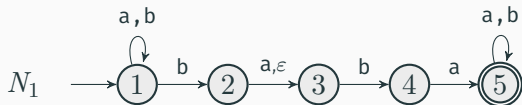
Exemplo

- $\hat{\delta}_1(1, \epsilon) = E(1) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, \mathbf{a}) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, \epsilon), \mathbf{a})) = E(\delta_1(\{1\}, \mathbf{a})) = E(\{1\}) = \{1\}$



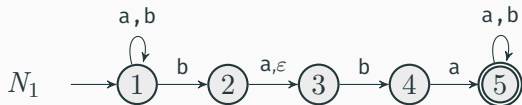
Exemplo

- $\hat{\delta}_1(1, \epsilon) = E(1) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, a) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, \epsilon), a)) = E(\delta_1(\{1\}, a)) = E(\{1\}) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, ab) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, a), b)) = E(\delta_1(\{1\}, b)) = E(\{1, 2\}) = \{1, 2, 3\}$



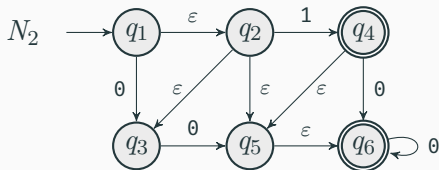
Exemplo

- $\hat{\delta}_1(1, \varepsilon) = E(1) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, a) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, \varepsilon), a)) = E(\delta_1(\{1\}, a)) = E(\{1\}) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, ab) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, a), b)) = E(\delta_1(\{1\}, b)) = E(\{1, 2\}) = \{1, 2, 3\}$
- $\hat{\delta}_1(1, abb) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, ab), b)) = E(\delta_1(\{1, 2, 3\}, b)) = E(\{1, 2, 4\}) = \{1, 2, 3, 4\}$



Exemplo

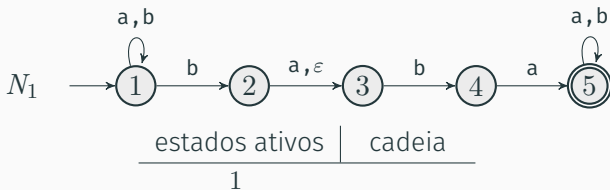
- $\hat{\delta}_1(1, \varepsilon) = E(1) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, a) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, \varepsilon), a)) = E(\delta_1(\{1\}, a)) = E(\{1\}) = \{1\}$
- $\hat{\delta}_1(1, ab) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, a), b)) = E(\delta_1(\{1\}, b)) = E(\{1, 2\}) = \{1, 2, 3\}$
- $\hat{\delta}_1(1, abb) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(1, ab), b)) = E(\delta_1(\{1, 2, 3\}, b)) = E(\{1, 2, 4\}) = \{1, 2, 3, 4\}$
- $\hat{\delta}_1(2, a) = E(\delta_1(\hat{\delta}_1(2, \varepsilon), a)) = E(\delta_1(\{2, 3\}, a)) = E(\{3\}) = \{3\}$



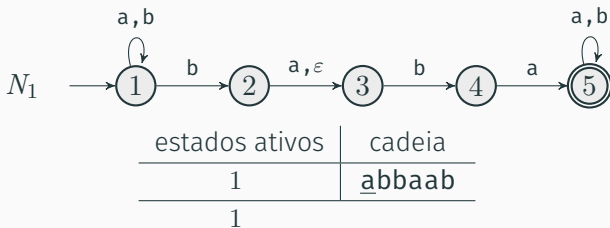
Exemplo

- $\hat{\delta}_2(q_1, \varepsilon) = E(q_1) = \{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\}$
- $\hat{\delta}_2(q_1, 0) = E(\delta_2(\hat{\delta}_2(q_1, \varepsilon), 0)) = E(\delta_2(\{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\}, 0)) = E(\{q_3, q_5, q_6\}) = \{q_3, q_5, q_6\}$
- $\hat{\delta}_2(q_1, 01) = E(\delta_2(\hat{\delta}_2(q_1, 0), 1)) = E(\delta_2(\{q_3, q_5, q_6\}, 1)) = E(\emptyset) = \emptyset$

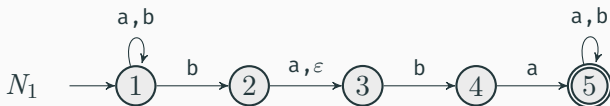
Computando $\omega = abbaab$ em N_1



Computando $\omega = abbaab$ em N_1

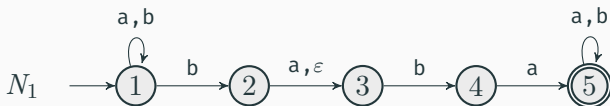


Computando $\omega = abbaab$ em N_1



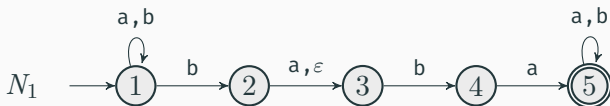
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3	

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



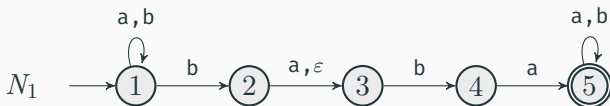
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3, 4	

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



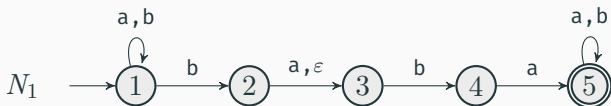
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3, 4	abba <u>a</u> b
1, 3, 5	

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



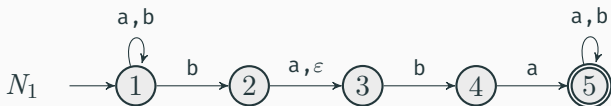
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> baab
1, 2, 3	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3, 4	abba <u>a</u> ab
1, 3, 5	abba <u>a</u> b
1, 5	

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



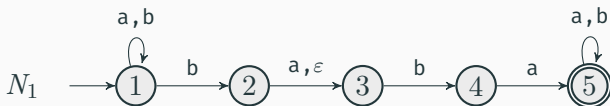
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3, 4	abba <u>a</u> ab
1, 3, 5	abbaa <u>b</u>
1, 5	abbaab <u>a</u>
1, 2, 3, 5	

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



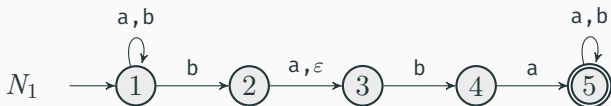
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3, 4	abba <u>a</u> b
1, 3, 5	abba <u>a</u> b
1, 5	abbaab <u>b</u>
1, 2, 3, 5	abbaab <u> </u>

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



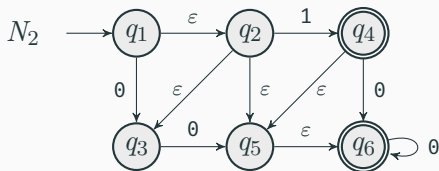
estados ativos	cadeia
1	<u>a</u> bbaab
1	ab <u>b</u> aab
1, 2, 3	ab <u>b</u> aab
$\{1, 2, 3, 4\} = \hat{\delta}_1(1, abb)$	abba <u>a</u> b
1, 3, 5	abba <u>a</u> b
1, 5	abbaab <u>b</u>
1, 2, 3, 5	abbaab <u> </u>

Computando $\omega = abbaab$ em N_1



estados ativos	cadeia
$\{1\} = \hat{\delta}_1(1, \varepsilon)$	<u>a</u> bbaab
$\{1\} = \hat{\delta}_1(1, a)$	a <u>b</u> baab
$\{1, 2, 3\} = \hat{\delta}_1(1, ab)$	ab <u>b</u> aab
$\{1, 2, 3, 4\} = \hat{\delta}_1(1, abb)$	abba <u>a</u> b
$\{1, 3, 5\} = \hat{\delta}_1(1, abba)$	abbaa <u>b</u>
$\{1, 5\} = \hat{\delta}_1(1, abbaa)$	abbaab <u></u>
$\{1, 2, 3, 5\} = \hat{\delta}_1(1, abbaab)$	abbaab <u></u>

Computando $\omega = 100$ em N_2



estados ativos	cadeia
$\{q_1, q_2, q_3, q_5, q_6\} = \hat{\delta}_2(q_1, \varepsilon)$	<u>1</u> 00
$\{q_4, q_5, q_6\} = \hat{\delta}_2(q_1, 1)$	1 <u>0</u> 0
$\{q_6\} = \hat{\delta}_2(q_1, 10)$	10 <u>0</u>
$\{q_6\} = \hat{\delta}_2(q_1, 100)$	100 <u>_</u>

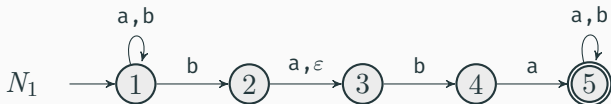
Seja $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFN e seja ω uma cadeia sobre Σ . Dizemos que N **aceita** ω se podemos escrever $\omega = \alpha_1\alpha_2 \cdots \alpha_m$, onde $\alpha_i \in \Sigma \cup \{\varepsilon\}$ para $1 \leq i \leq m$, e existe uma sequência de estados (r_0, r_1, \dots, r_m)

- $r_0 = q_0$
- $r_{i+1} \in \delta(r_i, \alpha_{i+1}) \quad \forall i = 0, \dots, m-1$
- $r_m \in F$

Definição Formal de Aceita (Equivalente)

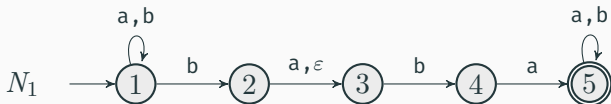
Seja $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFN e seja ω uma cadeia sobre Σ .
Dizemos que N **aceita** ω se $\hat{\delta}(q_0, \omega) \cap F \neq \emptyset$

Autômatos Finitos Não Determinísticos



$$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia} \}$$

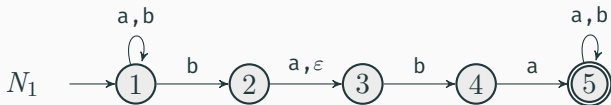
Autômatos Finitos Não Determinísticos



$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia} \}$

Justificativa:

Autômatos Finitos Não Determinísticos

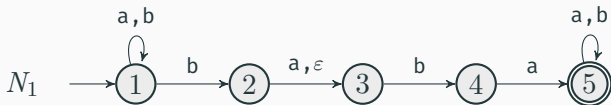


$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia} \}$

Justificativa:

$$\cdot \hat{\delta}_1(1, \alpha) = 1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$$

Autômatos Finitos Não Determinísticos

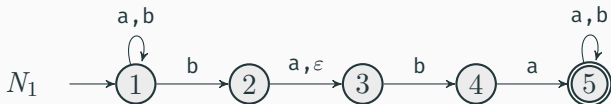


$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia} \}$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$

Autômatos Finitos Não Determinísticos

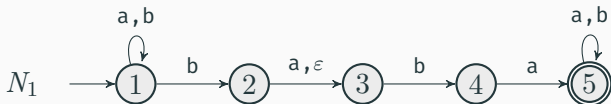


$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia} \}$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 3 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ ou $\alpha = \beta\mathbf{ba}$ para $\beta \in \Sigma^*$

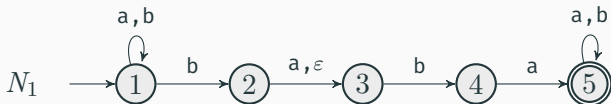
Autômatos Finitos Não Determinísticos



$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia}\}$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 3 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ ou $\alpha = \beta\mathbf{ba}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 4 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{bb}$ ou $\alpha = \beta\mathbf{bab}$ para $\beta \in \Sigma^*$

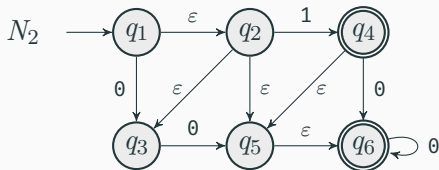


$L(N_1) = \{\omega \in \{a, b\}^* \mid \omega \text{ contém } \mathbf{baba} \text{ ou } \mathbf{bba} \text{ como subcadeia} \}$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 1 \Leftrightarrow \alpha \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 2 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 3 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{b}$ ou $\alpha = \beta\mathbf{ba}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 4 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{bb}$ ou $\alpha = \beta\mathbf{bab}$ para $\beta \in \Sigma^*$
- $\hat{\delta}_1(1, \alpha) = 5 \Leftrightarrow \alpha = \beta\mathbf{bba}\gamma$ ou $\alpha = \beta\mathbf{baba}\gamma$ para $\beta, \gamma \in \Sigma^*$

Autômatos Finitos Não Determinísticos



$$L(N_2) = \{\varepsilon\} \cup \{10^k \mid k \geq 0\} \cup \{00^k \mid k \geq 0\}$$

Justificativa:

- $\hat{\delta}_2(q_1, \alpha) = q_1 \Leftrightarrow \alpha = \varepsilon$
- $\hat{\delta}_2(q_1, \alpha) = q_2 \Leftrightarrow \alpha = \varepsilon$
- $\hat{\delta}_2(q_1, \alpha) = q_3 \Leftrightarrow \alpha = \varepsilon \text{ ou } \alpha = 0$
- $\hat{\delta}_2(q_1, \alpha) = q_4 \Leftrightarrow \alpha = 1$
- $\hat{\delta}_2(q_1, \alpha) = q_5 \Leftrightarrow \alpha = \varepsilon \text{ ou } \alpha = 0 \text{ ou } \alpha = 00 \text{ ou } \alpha = 1$
- $\hat{\delta}_2(q_1, \alpha) = q_6 \Leftrightarrow \alpha = 0^k \text{ ou } \alpha = 00^k \text{ ou } \alpha = 000^k \text{ ou } \alpha = 10^k \text{ ou } \alpha = 100^k, \text{ com } k \geq 0$

□ Proposição

Seja $N = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ um AFN e seja $q \in Q$. Se $\alpha \in \Sigma^*$ e $\beta \in \Sigma^*$, então

$$\hat{\delta}(q, \alpha\beta) = \hat{\delta}(\hat{\delta}(q, \alpha), \beta)$$